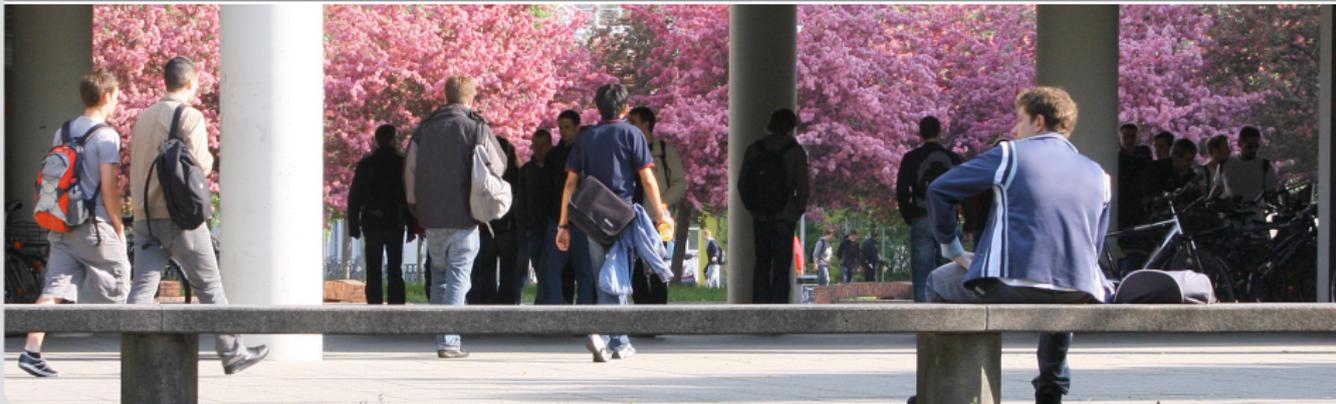


Theoretische Grundlagen der Informatik

Vorlesung am 16.11.2010

INSTITUT FÜR THEORETISCHE INFORMATIK



Die Klasse \mathcal{P}

Die Klasse \mathcal{P} ist die Menge aller Sprachen L (Probleme), für die eine deterministische Turing-Maschine existiert, deren Zeitkomplexitätsfunktion polynomial ist, d.h. es existiert ein Polynom p mit

$$T_{\mathcal{M}}(n) \leq p(n).$$

Schwierigkeit von Entscheidungs und Optimierungsproblem

Satz:

Falls es einen Algorithmus \mathcal{A} gibt, der das Entscheidungsproblem des TSP in polynomialer Zeit löst, so gibt es auch einen Algorithmus, der das Optimierungsproblem in polynomialer Zeit löst.

Schwierigkeit von Entscheidungs und Optimierungsproblem

Satz:

Falls es einen Algorithmus \mathcal{A} gibt, der das Entscheidungsproblem des TSP in polynomialer Zeit löst, so gibt es auch einen Algorithmus, der das Optimierungsproblem in polynomialer Zeit löst.

Beweis: Algorithmus, der das Optimierungsproblem löst.

Input: $G = (V, E)$, $c_{ij} = c(\{i, j\})$ für $i, j \in V := \{1, \dots, n\}$,
Algorithmus \mathcal{A}

Output: d_{ij} ($1 \leq i, j \leq n$), so dass alle bis auf n der d_{ij} -Werte den Wert $\left(\max_{i,j} c_{ij}\right) + 1$ haben. Die restlichen n d_{ij} -Werte haben den Wert c_{ij} und geben genau die Kanten einer optimalen Tour an.

Algorithmus OPT-TOUR (als Beweis)

- berechne $m := \max_{1 \leq i, j \leq n} c_{ij}$;
setze $L(\text{ow}) := 0$ und $H(\text{igh}) := n \cdot m$;
- solange $H - L > 1$ gilt, führe aus:
 - falls $\mathcal{A}\left(n, c, \left\lceil \frac{1}{2}(H + L) \right\rceil\right) = \text{nein}$ ist, }
 - setze $L := \left\lceil \frac{1}{2}(H + L) \right\rceil + 1$;
 - sonst }
 - setze $H := \left\lceil \frac{1}{2}(H + L) \right\rceil$;

(* binäre Suche *)
- falls $\mathcal{A}(n, c, L) = \text{„nein“}$ ist, setze $OPT := H$; sonst setze $OPT := L$;
- für $i = 1 \dots n$ führe aus
 - für $j = 1 \dots n$ führe aus
 - setze $R := c_{ij}$; $c_{ij} := m + 1$;
 - falls $\mathcal{A}(n, c, OPT) = \text{nein}$ ist, setze $c_{ij} := R$;
- setze $d_{ij} = c_{ij}$;

Die Schleife in Schritt 2 bricht ab, und danach ist die Differenz $H - L$ gleich 1 oder 0, denn:

- Solange $H - L > 1$, ändert sich bei jedem Schleifendurchlauf einer der Werte H, L :
 - Für $H - L > 1$ gilt, dass $L \neq \left\lceil \frac{1}{2}(H + L) \right\rceil + 1$ und $H \neq \left\lfloor \frac{1}{2}(H + L) \right\rfloor$ ist.
- Die Differenz verkleinert sich also mit jedem Durchlauf
- Da H und L ganzzahlig sind, tritt der Fall $H - L \leq 1$ ein.

- Nach Abbruch der Schleife gilt $H - L \geq 0$:
 - Eine Differenz zwischen H und L von 0 kann genau durch Erhöhen von L bei einer aktuellen Differenz von 2 bzw. 3 erreicht werden
 - Eine Differenz zwischen H und L von 0 minimal ist (bei einer Differenz von weniger als 2 wird die Schleife nicht mehr betreten).

Laufzeit des Algorithmus

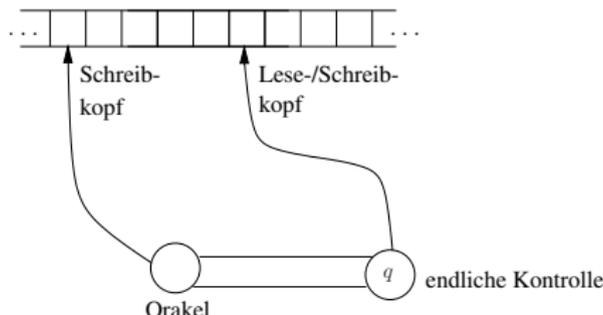
- In 2. wird $\mathcal{A}(n, c, k)$ etwa $\log(n \cdot m)$ -mal aufgerufen
- In 4. wird $\mathcal{A}(n, c, OPT)$ etwa n^2 -mal aufgerufen.
- Es finden also $\mathcal{O}(n^2 + \log(nm))$ Aufrufe von \mathcal{A} statt.
- Die Inputlänge ist $\mathcal{O}(n^2 \cdot \log(\max c_{ij}))$.
- Da \mathcal{A} polynomial ist, ist dies also auch OPT-TOUR.

- **Nichtdeterministische Turingmaschinen**
- **Die Klasse NP**

Die Nichtdeterministische Turingmaschine

- Bei der nichtdeterministischen Turing-Maschine wird die Übergangsfunktion δ zu einer Relation erweitert.
- Dies ermöglicht Wahlmöglichkeiten und ε -Übergänge (vergleiche endliche Automaten).
- Wir betrachten ein äquivalentes Modell einer nichtdeterministischen Turing-Maschine (NTM), die auf einem **Orakel** basiert
- Dies kommt der Intuition näher.

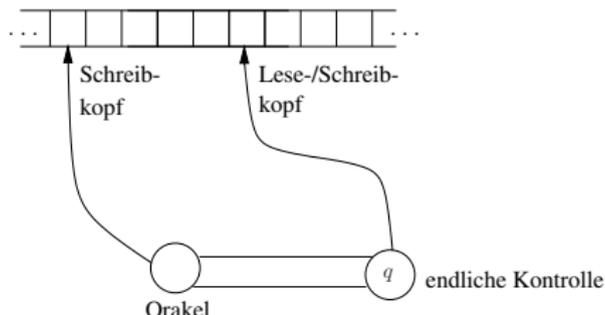
Die Nichtdeterministische Turingmaschine



Nichtdeterministische Turingmaschinen (NTM)

- werden analog zur DTM durch das Oktupel $(Q, \Sigma, \sqcup, \Gamma, s, \delta, q_J, q_N)$ beschrieben.
- haben zusätzlich zu der endlichen Kontrolle mit dem Lese-/Schreibkopf ein **Orakelmodul** mit einem eigenen Schreibkopf
- NTMs haben genau zwei Endzustände q_J und q_N , wobei q_J der akzeptierende Endzustand ist.

Die Nichtdeterministische Turingmaschine



Berechnung bei einer nichtdeterministischen Turing-Maschine

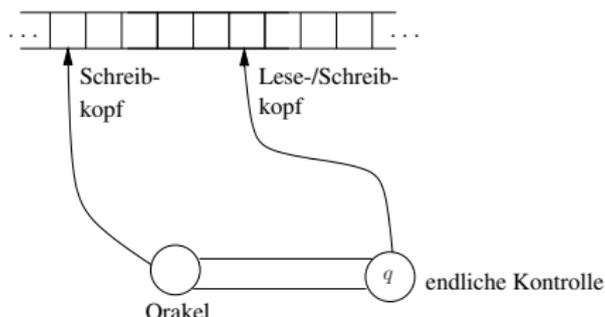
■ 1. Stufe:

- Das Orakelmodul weist seinen Schreibkopf an, Schritt für Schritt entweder ein Symbol zu schreiben und nach links zu gehen oder anzuhalten.
- Falls der Schreibkopf anhält, wird das Orakelmodul inaktiv, und die endliche Zustandskontrolle wird aktiv.

■ 2. Stufe:

- Ab jetzt genau wie bei DTM.
- Das Orakelmodul und sein Schreibkopf sind nicht weiter beteiligt.

Die Nichtdeterministische Turingmaschine



- Eine nichtdeterministische Turing-Maschine \mathcal{M} **akzeptiert** ein Wort $x \in \Sigma^*$ genau dann, wenn es eine Berechnung gibt, die in q_f endet.
- \mathcal{M} akzeptiert die Sprache $L \subseteq \Sigma^*$ genau dann, wenn sie gerade die Wörter aus L akzeptiert.

Die Eingabe ist ein Wort aus Σ^* , zum Beispiel eine Kodierung eines Problembeispiels $I \in D_{\Pi}$.

- **1. Stufe:** Es wird ein Orakel aus Γ^* berechnet, zum Beispiel ein Lösungsbeispiel für I , also ein Indikator, ob $I \in J_{\Pi}$ oder $I \in N_{\Pi}$ gilt.
- **1. Stufe:** Hier wird nun dieser Lösungsvorschlag überprüft, d.h. es wird geprüft ob $I \in J_{\Pi}$.

Beispiel TSP

- **1. Stufe:** Es wird zum Beispiel eine Permutation σ auf der Knotenmenge V vorgeschlagen. D.h. $(\sigma(1), \dots, \sigma(n))$, $G = (V, E)$, c und k bilden die Eingabe.
- **1. Stufe:** Es wird nun überprüft, ob $\sigma(V)$ eine Tour in G enthält, deren Länge bezüglich c nicht größer als k ist.

- Das Orakel kann ein beliebiges Wort aus Γ^* sein.
- Darum muss in der Überprüfungsphase (2.Stufe) zunächst geprüft werden, ob das Orakel ein zulässiges Lösungsbeispiel ist.
- Ist dies nicht der Fall, so kann die Berechnung zu diesem Zeitpunkt mit der Antwort „Nein“ beendet werden.

- Jede NTM \mathcal{M} hat zu einer gegebenen Eingabe x eine unendliche Anzahl möglicher Berechnungen, eine zu jedem Orakel aus Γ^* .
- Endet mindestens eine in q_J , so wird x akzeptiert.

- Die **Zeit**, die eine nichtdeterministische Turing-Maschine \mathcal{M} benötigt, um ein Wort $x \in L_{\mathcal{M}}$ zu akzeptieren, ist definiert als die minimale Anzahl von Schritten, die \mathcal{M} in den Zustand q_f überführt.
- Die **Zeitkomplexitätsfunktion** $T_{\mathcal{M}}: \mathbb{Z}^+ \rightarrow \mathbb{Z}^+$ einer nichtdeterministischen Turing-Maschine \mathcal{M} ist definiert durch

$$T_{\mathcal{M}}(n) := \max \left(\{1\} \cup \left\{ m \mid \begin{array}{l} \text{es gibt ein } x \in L_{\mathcal{M}} \text{ mit } |x| = n, \text{ so} \\ \text{dass die Zeit, die } \mathcal{M} \text{ benötigt,} \\ \text{um } x \text{ zu akzeptieren, } m \text{ ist} \end{array} \right\} \right)$$

- Die **Zeit**, die eine nichtdeterministische Turing-Maschine \mathcal{M} benötigt, um ein Wort $x \in L_{\mathcal{M}}$ zu akzeptieren, ist definiert als die minimale Anzahl von Schritten, die \mathcal{M} in den Zustand q_f überführt.
- Die **Zeitkomplexitätsfunktion** $T_{\mathcal{M}}: \mathbb{Z}^+ \rightarrow \mathbb{Z}^+$ einer nichtdeterministischen Turing-Maschine \mathcal{M} ist definiert durch

$$T_{\mathcal{M}}(n) := \max \left(\{1\} \cup \left\{ m \mid \begin{array}{l} \text{es gibt ein } x \in L_{\mathcal{M}} \text{ mit } |x| = n, \text{ so} \\ \text{dass die Zeit, die } \mathcal{M} \text{ benötigt,} \\ \text{um } x \text{ zu akzeptieren, } m \text{ ist} \end{array} \right\} \right)$$

Bemerkung 1

- Zur Berechnung von $T_{\mathcal{M}}(n)$ wird für jedes $x \in L_{\mathcal{M}}$ mit $|x| = n$ die kürzeste akzeptierende Berechnung betrachtet.
- Anschließend wird von diesen kürzesten die längste bestimmt.
- Somit ergibt sich eine *worst-case* Abschätzung.

- Die **Zeit**, die eine nichtdeterministische Turing-Maschine \mathcal{M} benötigt, um ein Wort $x \in L_{\mathcal{M}}$ zu akzeptieren, ist definiert als die minimale Anzahl von Schritten, die \mathcal{M} in den Zustand q_f überführt.
- Die **Zeitkomplexitätsfunktion** $T_{\mathcal{M}}: \mathbb{Z}^+ \rightarrow \mathbb{Z}^+$ einer nichtdeterministischen Turing-Maschine \mathcal{M} ist definiert durch

$$T_{\mathcal{M}}(n) := \max \left(\{1\} \cup \left\{ m \mid \begin{array}{l} \text{es gibt ein } x \in L_{\mathcal{M}} \text{ mit } |x| = n, \text{ so} \\ \text{dass die Zeit, die } \mathcal{M} \text{ benötigt,} \\ \text{um } x \text{ zu akzeptieren, } m \text{ ist} \end{array} \right\} \right)$$

Bemerkung 2

- Die Zeitkomplexität hängt nur von der Anzahl der Schritte ab, die bei einer akzeptierenden Berechnung auftreten.
- Hierbei umfasst die Anzahl der Schritte auch die Schritte der Orakelphase.
- Per Konvention ist $T_{\mathcal{M}}(n) = 1$, falls es keine Eingabe x der Länge n gibt, die von \mathcal{M} akzeptiert wird.

Die Klasse NP

Die Klasse \mathcal{NP} ist die Menge aller Sprachen L , für die es eine nichtdeterministische Turing-Maschine gibt, deren Zeitkomplexitätsfunktion polynomial beschränkt ist.

(\mathcal{NP} steht für **nichtdeterministisch polynomial**.)

Die Klasse \mathcal{NP} ist die Menge aller Sprachen L , für die es eine nichtdeterministische Turing-Maschine gibt, deren Zeitkomplexitätsfunktion polynomial beschränkt ist.

(\mathcal{NP} steht für **nichtdeterministisch polynomial**.)

Bemerkungen

- Alle Sprachen in \mathcal{NP} sind entscheidbar.
- Informell ausgedrückt: Π gehört zu \mathcal{NP} , falls Π folgende Eigenschaft hat: Ist die Antwort bei Eingabe eines Beispiels I von Π Ja, dann kann die Korrektheit der Antwort in polynomialer Zeit überprüft werden.

Die Klasse \mathcal{NP} ist die Menge aller Sprachen L , für die es eine nichtdeterministische Turing-Maschine gibt, deren Zeitkomplexitätsfunktion polynomial beschränkt ist.

(\mathcal{NP} steht für **nichtdeterministisch polynomial**.)

Beispiel: $\text{TSP} \in \mathcal{NP}$:

Denn zu gegebenem $G = (V, E)$, c, k und einer festen Permutation σ auf V kann man in $O(|V| \cdot \log C)$, wobei C die größte vorkommende Zahl ist, überprüft werden, ob

$$\sum_{i=1}^{n-1} c(\{\sigma(i), \sigma(i+1)\}) + c(\{\sigma(n), \sigma(1)\}) \leq k$$

gilt.

■ NP-vollständige Probleme

- Trivialerweise gilt: $\mathcal{P} \subseteq \mathcal{NP}$.
- **Frage:** Gilt $\mathcal{P} \subset \mathcal{NP}$ oder $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$?
- Die Vermutung ist, dass $\mathcal{P} \neq \mathcal{NP}$ gilt.
- Dazu betrachten wir Probleme, die zu den schwersten Problemen in \mathcal{NP} gehören.
- Dabei ist am schwersten im folgenden Sinne gemeint:
- Wenn ein solches Problem trotzdem in \mathcal{P} liegt, so kann man folgern, dass alle Probleme aus \mathcal{NP} in \mathcal{P} liegen, d.h. $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$.
- Diese Probleme sind also Kandidaten, um \mathcal{P} und \mathcal{NP} zu trennen.
- Es wird sich zeigen, dass alle diese schwersten Probleme im wesentlichen gleich schwer sind.

Eine **polynomiale Transformation** einer Sprache $L_1 \subseteq \Sigma_1^*$ in eine Sprache $L_2 \subseteq \Sigma_2^*$ ist eine Funktion $f: \Sigma_1^* \rightarrow \Sigma_2^*$ mit den Eigenschaften:

- es existiert eine polynomiale deterministische Turing-Maschine, die f berechnet;
- für alle $x \in \Sigma_1^*$ gilt: $x \in L_1 \Leftrightarrow f(x) \in L_2$.

Wir schreiben dann $L_1 \propto L_2$ (L_1 ist polynomial transformierbar in L_2).

Eine Sprache L heißt **\mathcal{NP} -vollständig**, falls gilt:

- $L \in \mathcal{NP}$ und
- für alle $L' \in \mathcal{NP}$ gilt $L' \propto L$.

Wir formulieren nun die Begriffe polynomial transformierbar und \mathcal{NP} -vollständig für Entscheidungsprobleme.

Ein Entscheidungsproblem Π_1 ist **polynomial transformierbar** in das Entscheidungsproblem Π_2 , wenn eine Funktion $f: D_{\Pi_1} \rightarrow D_{\Pi_2}$ existiert mit folgenden Eigenschaften:

- f ist durch einen polynomialen Algorithmus berechenbar;
- $\forall I \in D_{\Pi_1} : I \in J_{\Pi_1} \iff f(I) \in J_{\Pi_2}$.

Wir schreiben dann $\Pi_1 \propto \Pi_2$.

Ein Entscheidungsproblem Π heißt **\mathcal{NP} -vollständig**, falls gilt:

- $\Pi \in \mathcal{NP}$ und
- für alle $\Pi' \in \mathcal{NP}$ gilt $\Pi' \propto \Pi$.

Eine **polynomiale Transformation** einer Sprache $L_1 \subseteq \Sigma_1^*$ in eine Sprache $L_2 \subseteq \Sigma_2^*$ ist eine Funktion $f: \Sigma_1^* \rightarrow \Sigma_2^*$ mit den Eigenschaften:

- es existiert eine polynomiale deterministische Turing-Maschine, die f berechnet;
- für alle $x \in \Sigma_1^*$ gilt: $x \in L_1 \Leftrightarrow f(x) \in L_2$.

Wir schreiben dann $L_1 \propto L_2$ (L_1 ist polynomial transformierbar in L_2).

Lemma. \propto ist transitiv, d.h. aus $L_1 \propto L_2$ und $L_2 \propto L_3$ folgt $L_1 \propto L_3$.

Beweis. Die Hintereinanderausführung zweier polynomialer Transformationen ist wieder eine polynomiale Transformation.

Korollar. Falls $L_1, L_2 \in \mathcal{NP}$, $L_1 \propto L_2$ und L_1 \mathcal{NP} -vollständig, dann ist auch L_2 \mathcal{NP} -vollständig.

Bedeutung.

Um also zu zeigen, dass ein Entscheidungsproblem Π \mathcal{NP} -vollständig ist, gehen wir folgendermaßen vor. Wir beweisen:

- $\Pi \in \mathcal{NP}$
- für ein bekanntes \mathcal{NP} -vollständiges Problem Π' gilt: $\Pi' \propto \Pi$.

Problem.

- Wir wissen noch für kein einziges Problem, dass es \mathcal{NP} -vollständig ist.
- Das erste \mathcal{NP} -vollständige Problem ist das Erfüllbarkeitsproblem SAT (satisfiability).

Das Problem SAT (satisfiability)

Sei $U = \{u_1, \dots, u_m\}$ eine Menge von booleschen Variablen
Es heißen u_i, \bar{u}_i Literale.

Eine Wahrheitsbelegung für U ist eine Funktion $t: U \rightarrow \{\text{wahr}, \text{falsch}\}$.

Eine **Klausel** ist ein Boole'scher Ausdruck der Form

$$y_1 \vee \dots \vee y_s \quad \text{mit} \quad y_i \in \underbrace{\{u_1, \dots, u_m\} \cup \{\bar{u}_1, \dots, \bar{u}_m\}}_{\text{Literalmenge}} \cup \{\text{wahr}, \text{falsch}\}$$

Problem SAT

Gegeben: Menge U von Variablen, Menge C von Klauseln über U .

Frage: Existiert eine Wahrheitsbelegung von U , so dass C erfüllt wird, d.h. dass alle Klauseln aus C den Wahrheitswert **wahr** annehmen?

Beispiel: $U = \{u_1, u_2\}$ mit $C = \{u_1 \vee \bar{u}_2, \bar{u}_1 \vee u_2\}$ ist Ja-Beispiel von SAT. Mit der Wahrheitsbelegung $t(u_1) = t(u_2) = \text{wahr}$ wird C erfüllt.

Der Satz von Cook (Steven Cook, 1971)

SAT ist \mathcal{NP} -vollständig.