

## Übungsblatt 7 – Lösungsvorschläge

Vorlesung Algorithmenteknik im WS 09/10

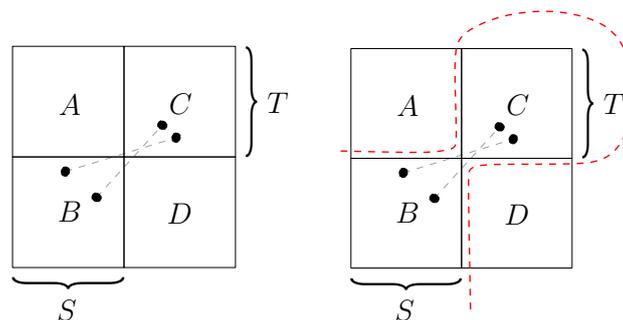
### Problem 1: Minimale Schnittbasis – Approximationsalgos relativer Gütegarantie [vgl. Kap. 7.1]

Der *Kantenraum*  $\mathcal{E}$  eines ungerichteten, zusammenhängenden Graphen  $G = (V, E)$  sei der Vektorraum aller Teilmengen der Kantenmenge  $E$  von  $G$  über dem Körper  $GF(2)$  mit symmetrischer Differenz als Vektoraddition. Desweiteren sei ein Schnitt im Graphen  $G$  definiert durch die Menge  $D \subseteq E$  der Kanten, welche diesen Schnitt kreuzen. Die Menge  $\mathcal{C}^*$  aller Schnitte von  $G$  (inklusive dem leeren Schnitt) ist ein Untervektorraum von  $\mathcal{E}$  (ohne Beweis). Die Kosten einer Basis  $B = \{b_1, \dots, b_d\}$  von  $\mathcal{C}^*$  seien definiert als  $c(B) := \sum_{i=1}^d c(b_i)$  mit  $c(b_i)$  Anzahl der Kanten, die Schnitt  $b_i$  kreuzen.

- (a) Formulieren Sie die Partitionendarstellung des Schnitts  $s_3 := s_1 \oplus s_2$  (mit  $s_1, s_2 \in \mathcal{C}^*$ ,  $s_1 := (S, V \setminus S)$ ,  $s_2 := (T, V \setminus T)$ ) in Abhängigkeit der Schnittseiten  $S$  und  $T$ .

#### Lösung.

Die symmetrische Differenz ergibt für  $s_3 := s_1 \oplus s_2 = (s_1 \cup s_2) \setminus (s_1 \cap s_2)$  Nach Definition umfasst die Kantenmenge  $s_1$  alle Kanten, die genau ein Ende in  $S$  haben, die Kantenmenge  $s_2$  beinhaltet jene Kanten mit genau einem Ende in  $T$ . Das heißt,  $s_1 \cap s_2$  ist die Menge der Kanten, die genau ein Ende in  $S$  und ein Ende in  $T$  haben. Für jede Kante  $e = \{u, v\} \in s_1 \cap s_2$  gilt also oBdA:  $u \in B := S \setminus T$ ,  $v \in C := T \setminus S$  oder  $u \in A := S \cap T$ ,  $v \in D := V \setminus (S \cap T)$ . All diese Kanten sind nicht mehr in  $s_3$  enthalten,  $B$ ,  $C$  und  $A$ ,  $D$  liegen damit jeweils auf einer gemeinsamen Schnittseite von  $s_3$ . Die übrigen Kanten aus  $s_1 \cup s_2$  bleiben erhalten und somit bilden  $A$  und  $D$  die gegenüberliegende Schnittseite von  $B \cup C$ . Insgesamt gilt:  $s_3 = (B \cup C, A \cup D) = ((S \setminus T) \cup (T \setminus S), (S \cap T) \cup (V \setminus T \cap V \setminus S))$ .



- (b) Zeigen Sie: Für je zwei Knoten  $u, v \in V$  und jede Basis  $B$  von  $\mathcal{C}^*$  gilt, dass mindestens ein Schnitt aus  $B$  die Knoten  $u$  und  $v$  trennt.

#### Lösung.

Betrachte den Schnitt  $(\{u\}, V \setminus \{u\})$ . Dieser Schnitt trennt  $u$  und  $v$  und ist in  $\mathcal{C}^*$ , muss somit also als Linearkombination bzgl. jeder Basis  $B$  von  $\mathcal{C}^*$  darstellbar sein. Annahme: In  $B = \{b_1, \dots, b_d\}$  gibt es **keinen** Schnitt  $b_i$ , der  $u$  und  $v$  trennt. Dann kann  $(\{u\}, V \setminus \{u\})$  bzgl.  $B$  nicht linear kombiniert werden, da die symmetrische Differenz zweier Schnitte  $s_1$  und  $s_2$ , die beide  $u$  und  $v$  nicht teilen, ebenfalls  $u$  und  $v$  nicht teilt (was zu zeigen ist). Seien  $s_1, s_2, s_3$

definiert wie in (a), wobei  $s_1, s_2$  die Knoten  $u, v$  nicht trennen, das heißt,  $\{u, v\}$  ist Teilmenge eines der Quadranten  $A, B, C$  oder  $D$ . Mit (a) folgt dann sofort, dass  $s_3$  ebenfalls  $u, v$  nicht trennt.

- (c) Zeigen Sie: Untenstehender Algorithmus ist ein polynomieller, relativer 2-Approximationsalgorithmus für das Optimierungsproblem MIN-SCHNITT-BASIS, welches eine minimal gewichtete Basis von  $\mathcal{C}^*$  sucht. (Hinweis: Setzen Sie voraus, dass die Ausgabe  $B'$  tatsächlich eine Basis von  $\mathcal{C}^*$  ist).

---

**Algorithmus 1** : APPROX-MIN-SCHNITT-BASIS

---

**Eingabe** : Graph  $G = (V, E)$

**Ausgabe** : Basis  $B'$  des Schnitttraumes  $\mathcal{C}^*$  von  $G$

- 1 Wähle einen Knoten  $v \in V$
  - 2  $B' \leftarrow \emptyset$
  - 3 **forall**  $v' \in V \setminus \{v\}$  **do**
  - 4      $b_{v'} \leftarrow \{e \in E \mid e \text{ inzident zu } v'\}$
  - 5      $B' \leftarrow B' \cup \{b_{v'}\}$
  - 6 Return  $B'$
- 

**Lösung.**

Die Basis  $B'$ , die der oben angegebene Algorithmus berechnet, enthält pro Knoten  $v'$  den Schnitt  $b_{v'} = (\{v'\}, V \setminus \{v'\})$ , der  $v'$  von allen anderen Knoten trennt. Die Dimension des Schnitttraumes ist also  $|V| - 1$ . Jede Kante  $e = \{u, w\}$  kreuzt in  $B'$  genau die beiden Schnitte  $b_u$  und  $b_w$ , trägt also zum Gesamtgewicht der Basis  $B'$  genau den Wert 2 bei.

Sei  $B$  eine minimal gewichtete Basis von  $\mathcal{C}^*$ . So gilt  $c(B) \leq c(B')$ . Außerdem kreuzt jede Kante  $e = \{u, w\}$  mindestens einen Schnitt in  $B$ , da nach (b) mindestens ein Schnitt in  $B$  die Knoten  $u, w$  trennt. Jede Kante trägt also zum Gesamtgewicht von  $B$  mindestens den Wert 1 bei. Damit gilt:  $\mathcal{A}(\mathcal{I}) = c(B') \leq 2c(B) = 2\text{OPT}(\mathcal{I})$ . Die Laufzeit ist offensichtlich in  $O(2|E|)$ .

**Problem 2:** APPROX-SUBSET-SUM – FPAS [vgl. Kapitel 7.2 im Skript]

Das Optimierungs-SUBSET-SUM-Problem sucht zu einer Menge  $S := \{x_1, \dots, x_n\} \subset \mathbb{N}$  und einem Wert  $t \in \mathbb{N}$  eine Teilmenge  $M \subseteq S$ , so dass die Summe  $z$  aller Elemente in  $M$  maximal, aber nicht größer als  $t$ , ist. Der folgende Algorithmus gibt abhängig von  $\epsilon$  einen Wert  $z' \leq t$  einer Teilmengensumme aus. Zeigen Sie: Dieser Algorithmus ist ein FPAS für den Wert  $z$  einer optimalen Lösung

von SUBSET-SUM (Bemerkung: Ohne Zeile 5 liefert der Algorithmus einen optimalen Wert  $z$ ).

---

**Algorithmus 2** : APPROX-SUBSET-SUM( $S, t, \epsilon$ )

---

**Ausgabe** : Teilmengensumme  $z'$

```

1  $n \leftarrow |S|$ 
2  $L_0 \leftarrow \langle 0 \rangle$ 
3 for  $i = 1, \dots, n$  do
4    $L_i \leftarrow \text{MERGE-LISTS}(L_{i-1}, L_{i-1} + x_i)$            // addiert  $x_i$  zu jedem Element
                                                                // MERGE vereinigt Listen unter
                                                                // Erhaltung der aufsteigenden Sortierung
5    $L_i \leftarrow \text{TRIM}(L_i, \epsilon/2n)$ 
6   Entferne alle Elemente größer  $t$  aus  $L_i$ 
7 Return größtes (letztes) Element  $z'$  in  $L_n$ 

```

---



---

**Algorithmus 3** : TRIM( $L := \langle y_1 \dots, y_m \rangle, \delta$ )

---

**Ausgabe** : verkürzte Liste  $L'$

```

1  $L' \leftarrow \langle y_1 \rangle$ 
2  $last \leftarrow y_1$ 
3 for  $i = 2, \dots, m$  do
4   if  $y_i > last \cdot (1 + \delta)$  then                               //  $y_i \geq last$ , da  $L$  sortiert
5     Füge  $y_i$  an  $L'$  an
6      $last \leftarrow y_i$ 
7 Return  $L'$ 

```

---

**Lösung.**

Ohne die Kürzung in Zeile 5 berechnet APPROX-SUBSET-SUM in Liste  $L_i$  iterativ die Summe jeder Teilmenge aus  $\mathcal{P}(\{x_1, \dots, x_i\})$ , die nicht grösser als  $t$  ist und sortiert diese Werte aufsteigend (ohne Beweis). Sei  $P_i := \{\sum_{m \in M} m \leq t \mid M \in \mathcal{P}(\{x_1, \dots, x_i\})\}$ . Die gesuchte optimale Teilmengensumme  $z$  ist in  $L_n$  als grösstes Element enthalten. Nach Konstruktion der  $L_i$  gilt für jedes Element  $\gamma \in P_i$ :

$$\exists \hat{\gamma} \in P_{i-1}, \text{ so dass } \gamma = \hat{\gamma} + x \quad \text{mit } x \in \{0, x_i\} \text{ gilt.} \quad (1)$$

Mit der Kürzung in Zeile 5 kann es passieren, dass Vorgängerwerte, aus denen sich ohne Kürzung später (gemäß(1)) das optimale Element  $z$  entwickeln würde, gelöscht werden. Die Frage ist nun, wie weit man sich dadurch maximal vom optimalen Ergebnis entfernen kann. Betrachte also TRIM genauer.

Für jedes Element  $\gamma$ , das aus  $L_i$  gelöscht wird, kann das bis zur Löschung zuletzt in  $L'_i$  eingefügte Element als Repräsentant  $r_i(\gamma)$  betrachtet werden, d.h.  $r_i(\gamma) \in L'_i$  repräsentiert  $\gamma$  in der gekürzten Liste. Falls  $\gamma$  nicht gelöscht wird sei  $r_i(\gamma) := \gamma$ . Für alle  $\gamma \in L_i$  (vor der Kürzung) gilt dann:

$$\gamma \leq r_i(\gamma) \cdot (1 + \delta) \quad \text{und damit} \quad \frac{\gamma}{1 + \delta} \leq r_i(\gamma) \leq \gamma \quad \text{und damit} \quad \frac{\gamma}{r_i(\gamma)} \leq (1 + \delta) \quad (2)$$

Eigentlich wollen wir eine Aussage treffen über der Verhältniss von  $z =: \text{OPT}(\mathcal{I})$  und  $z' =: \mathcal{A}(\mathcal{I})$ , wobei  $z \in P_n$  und  $z' \in L'_n$ , denn wir möchten ja ein Approximationsschema beweisen, d.h.  $\frac{z}{z'} \leq (1 + \epsilon)$ . In (2) gilt zwar  $\gamma \in P_i$ , allerdings ist  $\gamma$  nur eingeschränkt aus  $L_i \subseteq P_i$  wählbar. Für  $i = 1$  (d.h.  $L_1 = P_1$ ) und  $r_1(\gamma) =: s$  gilt jedoch:

$$\forall \gamma \in P_1 \exists s \in L'_1 \quad , \text{ so dass } \frac{\gamma}{1 + \delta} \leq s \leq \gamma \text{ gilt.}$$

Für  $\gamma \in P_2$  entsteht wieder das Problem, dass  $L_2 = P_2$  aufgrund der eventuellen Kürzung von  $L_1$  **nicht** mehr gilt. Aber mit (1) gilt:  $\exists \hat{\gamma} \in P_1$ , so dass  $\gamma = \hat{\gamma} + x$  mit  $x \in \{0, x_i\}$ . Damit folgt

$$\begin{aligned} \gamma = \hat{\gamma} + x &\geq s + x \\ &\geq \frac{\hat{\gamma}}{1 + \delta} + x \\ &\geq \frac{\hat{\gamma} + x}{1 + \delta} = \frac{\gamma}{1 + \delta} \text{ mit } s + x \in L_2 \text{ (vor Kürzung)}. \end{aligned}$$

Mit (2) gilt:  $(s + x)/(1 + \delta) \leq r_2(s + x) \leq s + x$  und somit

$$\begin{aligned} \gamma = \hat{\gamma} + x &\geq s + x \\ &\geq r_2(s + x) \\ &\geq \frac{s + x}{1 + \delta} \\ &\geq \frac{\gamma}{(1 + \delta)^2} \text{ mit } r_2(s + x) \in L'_2 \text{ (nach Kürzung)}. \end{aligned}$$

Induktiv (Induktionsschritt  $i \rightarrow i + 1$  analog zu  $1 \rightarrow 2$ ) ergibt sich somit:

$$\forall \gamma \in P_i \exists s \in L'_i, \text{ so dass } \frac{\gamma}{(1 + \delta)^i} \leq s \leq \gamma \text{ gilt.}$$

Mit  $i = n$ ,  $\gamma = z$ ,  $z' \geq s \in L'_n$  und  $\delta = \epsilon/2n$  folgt:

$$\frac{z}{z'} \leq \left(1 + \frac{\epsilon}{2n}\right)^n$$

Um nun  $(1 + \epsilon/2n)^n$  gegen  $(1 + \epsilon)$  abzuschätzen benutzen wir die Reihen-Entwicklung  $e^x = \sum_{i=0}^{\infty} x^i/i!$  der Exponentialfunktion. Denn es ist

$$\begin{aligned} \left(1 + \frac{\epsilon}{2n}\right)^n &= \sum_{i=0}^n \binom{n}{i} \left(\frac{\epsilon}{2n}\right)^i \\ &= \sum_{i=0}^n \left(\frac{n!}{i!(n-i)!}\right) \left(\frac{\epsilon}{2n}\right)^i \\ &= \sum_{i=0}^n \left(\frac{n!}{n^i(n-i)!}\right) \left(\frac{(\epsilon/2)^i}{i!}\right) \\ &\stackrel{(*)}{\leq} \sum_{i=0}^n \left(\frac{(\epsilon/2)^i}{i!}\right) \\ &\leq \sum_{i=0}^{\infty} \left(\frac{(\epsilon/2)^i}{i!}\right) = e^{\epsilon/2} \end{aligned}$$

(\*) mit  $\left(\frac{n!}{n^i(n-i)!}\right) \leq 1$

Insgesamt ergibt sich damit

$$\begin{aligned} \frac{z}{z'} &\leq \left(1 + \frac{\epsilon}{2n}\right)^n \leq e^{\epsilon/2} \\ &\stackrel{(**)}{\leq} 1 + \frac{\epsilon}{2} + \left(\frac{\epsilon}{2}\right)^2 \\ &\leq 1 + \epsilon \end{aligned}$$

(\*\*) mit  $e^x \leq 1 + x + x^2$  für  $|x| \leq 1$  (bekannt aus der Analysis).

Nun soll aus dem bewiesenen Approximationsschema ein FPAS werden, d.h. wir müssen etwas über die Laufzeit aussagen. Die Laufzeit von APPROX-SUBSET-SUM und TRIM ist polynomiell in der Länge der verarbeiteten Listen (und damit auch in der Eingabelänge  $\geq$  Listenlänge). Jede neue Liste in Zeile 4 in APPROX-SUBSET-SUM ist maximal zweimal so lang wie die vorige Liste. Untersuche also die Entwicklung der gekürzten Listenlängen: Laut Zeile 4 in TRIM unterscheiden sich zwei aufeinanderfolgende Elemente  $y_j$  und  $y_{j+1}$  in einer gekürzten Liste  $L'_i$  mindestens um einen Faktor  $1 + \delta$ . Nach der Löschung aller Elemente größer  $t$  in Zeile 6 (APPROX-SUBSET-SUM) enthält dann die gekürzte Liste  $L_i$  (außer 0 und eventuell 1) noch maximal  $\lfloor \log_{1+\delta} t \rfloor$  Elemente. Die Listenlänge nach der Kürzung ist also allgemein beschränkt durch

$$\begin{aligned} (\log_{1+\delta} t) + 2 &= \frac{\ln t}{\ln(1 + \epsilon/2n)} + 2 \\ &\stackrel{(***)}{\leq} \frac{2n(1 + \epsilon/2n) \ln t}{\epsilon} + 2 \\ &< \frac{3n \ln t}{\epsilon} + 2 \quad (\text{für } \epsilon < 1) \end{aligned}$$

(\*\*\*) mit  $\ln(1 + x) \geq x/(1 + x)$  für  $-1 < x$  (bekannt aus der Analysis).

Diese obere Schranke ist polynomiell in der Eingabelänge (Mindestlänge der Eingabe:  $n + \lg t$ ) und  $1/\epsilon$ .

### Problem 3: Gleichverteiltes JA/NEIN – Randomisierte Algorithmen [vgl. Kapitel 8 im Skript]

Gegeben sei ein Algorithmus BIASED-RANDOM der mit Wahrscheinlichkeit  $p$  den Wert 1 ausgibt und mit  $(1 - p)$  den Wert 0. Geben Sie einen Algorithmus an, der BIASED-RANDOM als Methode benutzt und jeweils mit Wahrscheinlichkeit  $1/2$  den Wert 0 oder 1 ausgibt. Analysieren Sie außerdem die erwartete Laufzeit Ihres Algorithmus in Abhängigkeit von  $p$ .

#### Lösung.

Die nötige Symmetrie der Wahrscheinlichkeit erhält man durch Multiplikation:  $p(1 - p) = (1 - p)p$ . Diese Wahrscheinlichkeiten implizieren eine UND-Verknüpfung zweier Elementarereignisse. Bei zweimaliger unabhängiger Ausführung von BIASED-RANDOM bezeichne  $x$  den ersten Rückgabewert,  $y$  den zweiten. Dann gilt:

$$P(\{x = 0, y = 1\}) = (1 - p)p \quad \text{und} \quad P(\{x = 1, y = 0\}) = p(1 - p).$$

Ein Algorithmus, der jeweils mit Wahrscheinlichkeit  $1/2$  den Wert 0 oder 1 ausgibt, sieht also folgendermaßen aus:

---

#### Algorithmus 4 : UNBIASED-RANDOM

---

```

1 while  $x = y$  do
2    $x \leftarrow$  BIASED-RANDOM
3    $y \leftarrow$  BIASED-RANDOM
4 return  $x$ 

```

---

Die erwartete Laufzeit von UNBIASED-RANDOM in Abhängigkeit von  $p$  ist bestimmt durch die Anzahl der zu erwartenden Schleifendurchläufe. Ein einzelner Schleifendurchlauf kann als Bernoulli-Experiment aufgefasst werden, bei dem mit Wahrscheinlichkeit  $2p(1 - p)$  ein Erfolg ( $x \neq y$ ) eintritt. Die gesamte Schleife ist damit eine Aneinanderreihung unabhängiger Bernoulli-Experimente und damit durch die Geometrische Verteilung gekennzeichnet. Das heißt, der Erwartungswert der Zufallsvariable  $X$  für die Anzahl der Durchläufe bis zum ersten Erfolg (inklusive) ist  $E(X) = 1/(2p(1 - p))$ . Damit ist die erwartete Laufzeit von UNBIASED-RANDOM in  $\Theta(1/(2p(1 - p)))$ .