# Abschlusspräsentation Smallworld

Bernd Ahues Karsten Brand

13. Februar 2006

## Smallworld

### Was ist Smallworld?

Ein Smallworld-Graph ist ein Graph mit

- ▶ *n* Knoten
- ▶ *k* Kanten pro Knoten

### Smallworld

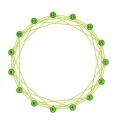
#### Was macht Smallworld interessant?

- Analogien zu Sozialen- und Computernetzwerken
- kurzer charakteristischer Pfadlänge
- hoher Vernetzungsgrad

# Smallworld-Graph

### Ausgangsgraph

- ▶ ungerichteter Graph G = (V, E) mit |V| = nund |E| = nk/2  $(n, k \in \mathbb{N})$
- ▶ jeder Knoten aus *G* wird im Uhrzeigersinn mit den *k* nächsten Nachbarn verbunden



$$n = 15, k = 3$$

# Smallworld-Graph

#### Transformation

- ▶ alle Kanten werden mit der Wahrscheinlichkeit *p* umgebogen
- reflexive oder schon bestehende Kanten sind nicht erlaubt
- für kleine p ist die Wahrscheinlichkeit echte Smallworld-Graphen zu erzeugen sehr hoch



## Darstellung des Graphen

### Die bisherige Darstellung des Graphen

- ringförmig und statisch
- spiegelt nicht die Struktur des Graphen wieder
- zeigt keine Änderungen des Vernetzungsgrades

### Was ist ein Spektrales Layout?

 verwendet "kleine"Eigenvektoren einer graph-verwandten Matrix um die Knotenpositionen zu bestimmen

### Vorteile

Struktur des Graphen wird besser deutlich, da

- nach jeder Änderung im Graphen ein neues Layout berechnet wird (dynamisch)
- verbundene Knoten näher zusammengerückt werden, sodass ein "optischer Zusammenhang "entsteht
- Cliquenbildung sichtbar

### Erzeugung

- wir nutzen als graph-verwandte Matrix eine modifizierte Laplace-Matrix
- ► Eigenvektoren werden mit Potenziteration aus dieser Matrix gewonnen

Beispiel für ein 2D Layout  $p = (x_1, x_2)$  mit n Knoten:

$$p = \left( \underbrace{\begin{pmatrix} x_{11} \\ x_{12} \\ \vdots \\ x_{1n} \end{pmatrix}}_{1.EV} \underbrace{\begin{pmatrix} x_{21} \\ x_{22} \\ \vdots \\ x_{2n} \end{pmatrix}}_{2.EV} \right)$$

#### Potenziteration

ightharpoonup ausgehend von einem Startvektor  $\vec{q}_0$  und einer Matrix A liefert diese Iteration den Eigenvektor zum betragsgrößten Eigenwert

```
\begin{array}{l} \textbf{for } j=0 \ \textit{To m do} \\ \vec{q}_{j+1} = \textit{A} \cdot \vec{q}_{j} \\ \vec{q}_{j+1} = \vec{q}_{j+1}/||\vec{q}_{j+1}|| \\ \textbf{end} \end{array}
```

#### Modifikation

• um mehrere verschiedene Eigenvektoren zu erhalten, orthogonalisieren wir in jedem Iterationsschritt mit allen bereits gewonnenen Eigenvektoren und  $(1\cdots 1)^T$ .

```
\begin{aligned} & \textbf{for } j = 0 \ \textit{To m do} \\ & \vec{q}_{j+1} = A \cdot \vec{q}_j \\ & \vec{q}_{j+1} = \vec{q}_{j+1} / ||\vec{q}_{j+1}|| \\ & \text{orthogonalisiere}(\vec{q}_{j+1}) \end{aligned}
```

### Laplace-Matrix

Definition:

$$I_{v,w} = \begin{cases} \sum_{u \in V} \omega(u, v) & ,v = w \\ -\omega(v, w) & ,v \neq w \end{cases}$$

- ightharpoonup quadratisch  $(|V| \times |V|)$
- symmetrisch und semi-positiv definit
- reelle Eigenwerte
- ▶ trivialer Eigenvektor 1 mit Eigenwert 0
- wir haben  $\omega = 1$  verwendet

### modifizierte Laplace-Matrix

$$L^* = g \cdot I - L$$

▶ g ist der größte Eigenwert von L

### Eigenschaften:

- ▶ hat die gleichen Eigenvektoren wie L
- ▶ aber umgekehrte Reihenfolge

## Darstellung

### 2D mit yFiles

- + Darstellungs- und Animationsalgorithmus vorhanden
  - Verdeckung von Knoten durch andere Knoten beim Spektral Layout
  - Größe der Knoten nicht änderbar

## Darstellung

### 3D mit Java3D

- + Räumliche Darstellung
- + Betrachtungswinkel ist änderbar
  - Darstellung ist rechenintensiver
  - Geeignete Animationsmethode nicht vorhanden