

Algorithmen für Planare Graphen

9. Juni 2020, Übung 3

Lars Gottesbüren

INSTITUT FÜR THEORETISCHE INFORMATIK



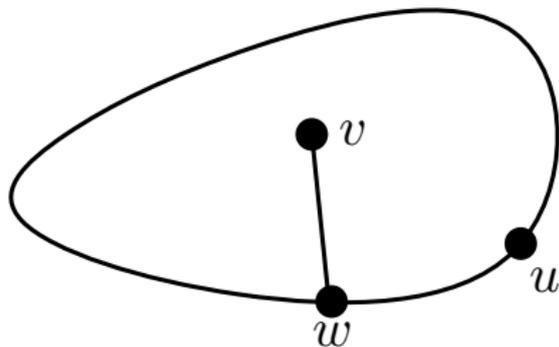
Triangulierung in $\mathcal{O}(n)$

- 1 Füge Kanten hinzu so, dass es keine Grad-1 Knoten mehr gibt.
- 2 Trianguliere Graph ohne auf Schleifen/Multikanten zu achten.
- 3 Löse Schleifen und Multikanten durch Kantentausch auf.

Triangulierung in $\mathcal{O}(n)$

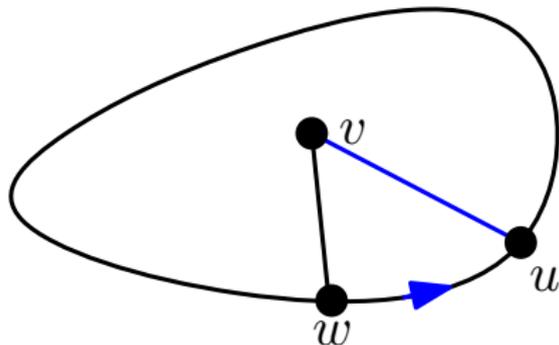
- 1 Füge Kanten hinzu so, dass es keine Grad-1 Knoten mehr gibt.
- 2 Trianguliere Graph ohne auf Schleifen/Multikanten zu achten.
- 3 Löse Schleifen und Multikanten durch Kantentausch auf.

- 1 Füge Kanten hinzu so, dass es keine Grad-1-Knoten mehr gibt.



- Sei v Knoten mit Grad 1.
- Seine Kante sei $\{v, w\}$ und f die Facette in der er liegt.
- Laufe f von w aus im Gegenuhrzeigersinn ab.
- Verbinde v mit dem zweiten besuchten Knoten u .

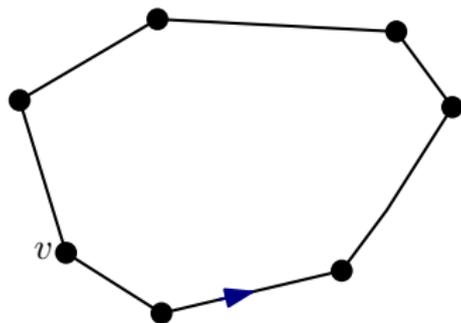
- 1 Füge Kanten hinzu so, dass es keine Grad-1-Knoten mehr gibt.



- Sei v Knoten mit Grad 1.
- Seine Kante sei $\{v, w\}$ und f die Facette in der er liegt.
- Laufe f von w aus im Gegenuhrzeigersinn ab.
- Verbinde v mit dem zweiten besuchten Knoten u .

1.2 – Triangulierung

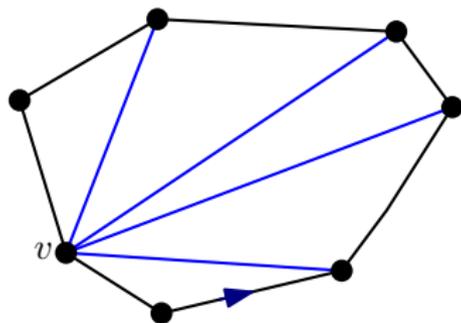
- 2 Trianguliere Graph ohne auf Schleifen/Multikanten zu achten.



- Für jede Facette f wähle beliebigen Knoten v .
- Laufe f ab und verbinde v mit allen besuchten Knoten, außer dem Vorgänger und Nachfolger von v auf f .

1.2 – Triangulierung

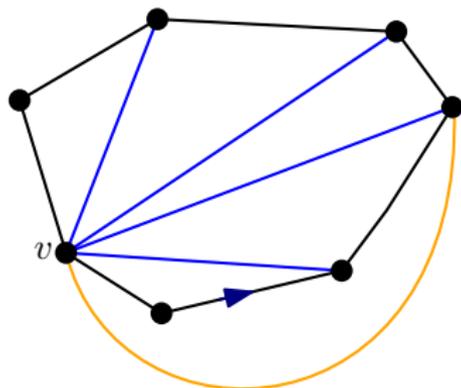
- 2 Trianguliere Graph ohne auf Schleifen/Multikanten zu achten.



- Für jede Facette f wähle beliebigen Knoten v .
- Laufe f ab und verbinde v mit allen besuchten Knoten, außer dem Vorgänger und Nachfolger von v auf f .

1.2 – Triangulierung

- 2 Trianguliere Graph ohne auf Schleifen/Multikanten zu achten.

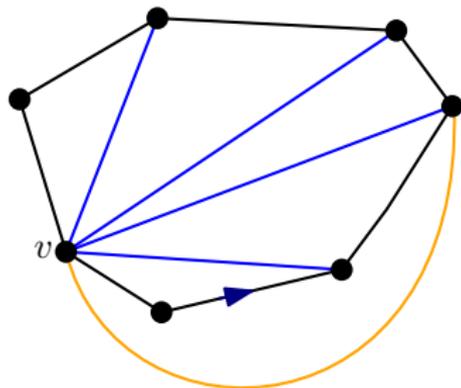


Doppelkanten

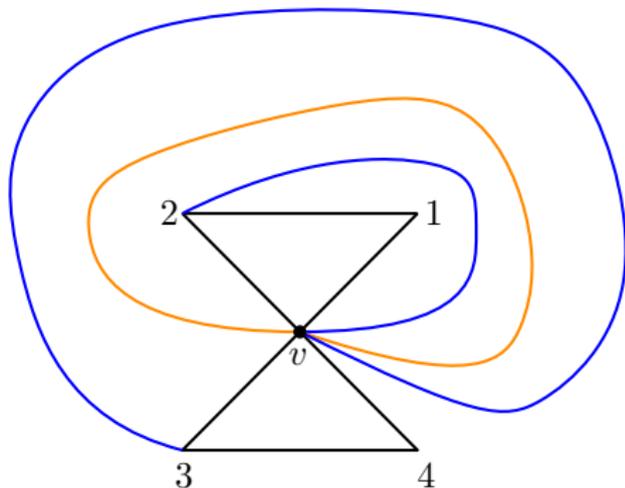
- Für jede Facette f wähle beliebigen Knoten v .
- Laufe f ab und verbinde v mit allen besuchten Knoten, außer dem Vorgänger und Nachfolger von v auf f .

1.2 – Triangulierung

2 Trianguliere Graph ohne auf Schleifen/Multikanten zu achten.



Doppelkanten



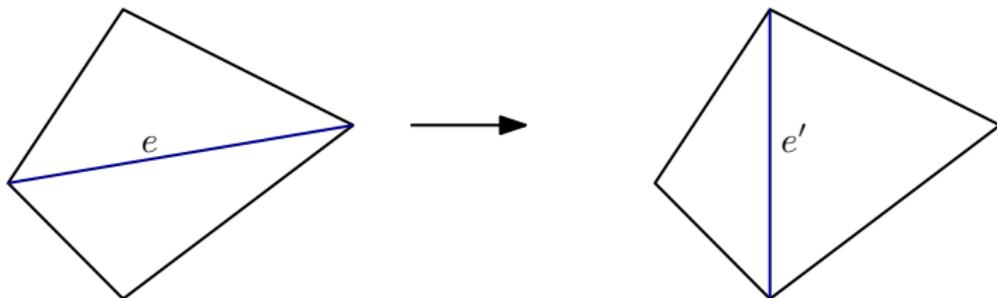
Schleifen

1.3 – Triangulierung

- ③ Löse Schleifen und Multikanten durch Kantentausch auf.

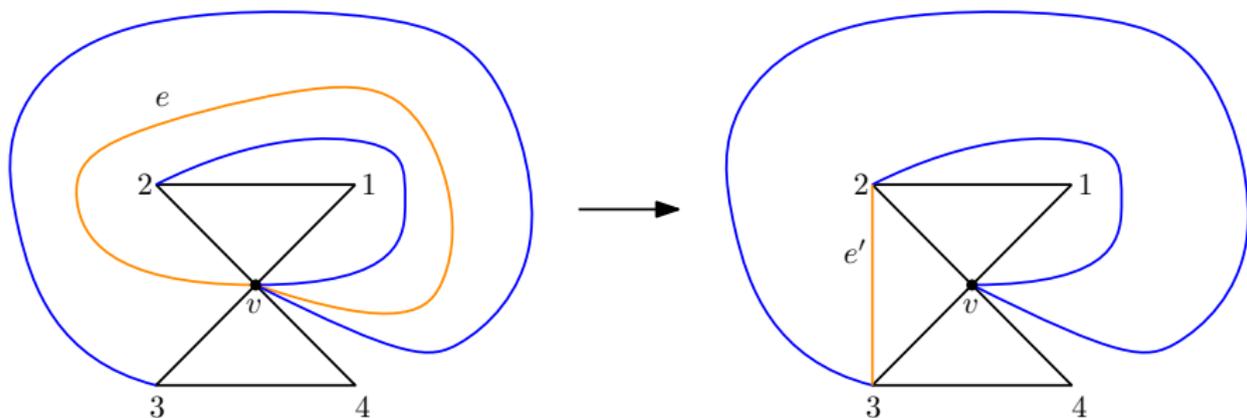
Kantentausch

- Betrachte Kante e eines triangulierten Graphen.
- Das Entfernen von e ergibt eine Facette f mit Grad 4.
- Füge Kante e' in f ein, die nicht die gleichen Knoten wie e verbindet.



1.3 – Triangulierung

③ Löse **Schleifen** und Multikanten durch Kantentausch auf.

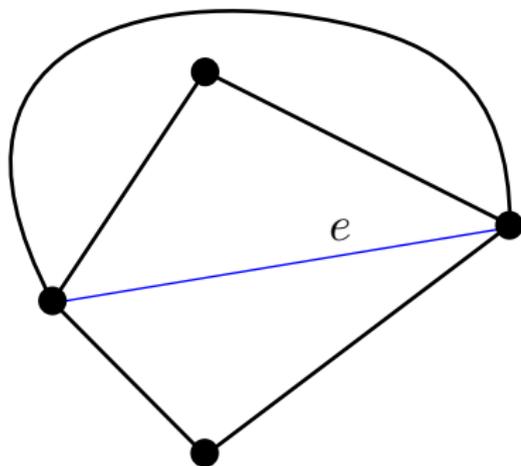


1.3 – Triangulierung

☺ Löse Schleifen und **Multikanten** durch Kautausch auf.

■ Sei e eine Multikanten.

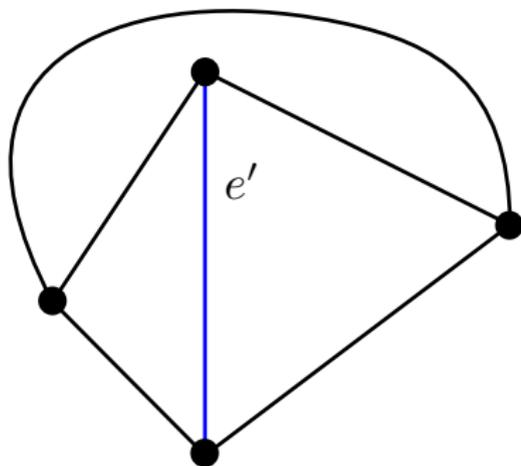
■ Kann e' eine Multikante sein?



1.3 – Triangulierung

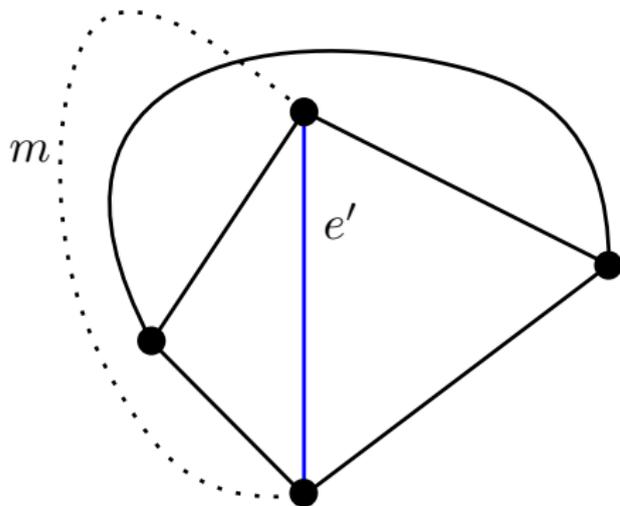
☺ Löse Schleifen und **Multikanten** durch Kantentausch auf.

- Sei e eine Multikanten.
- Kann e' eine Multikante sein?



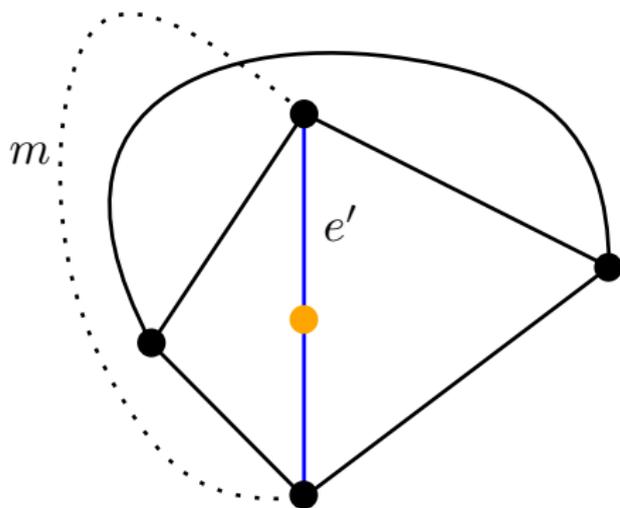
1.3 – Triangulierung

☺ Löse Schleifen und **Multikanten** durch Kantentausch auf.



- Sei e eine Multikanten.
- Kann e' eine Multikante sein?
- Angenommen es gibt eine planare Einbettung mit Kante m .

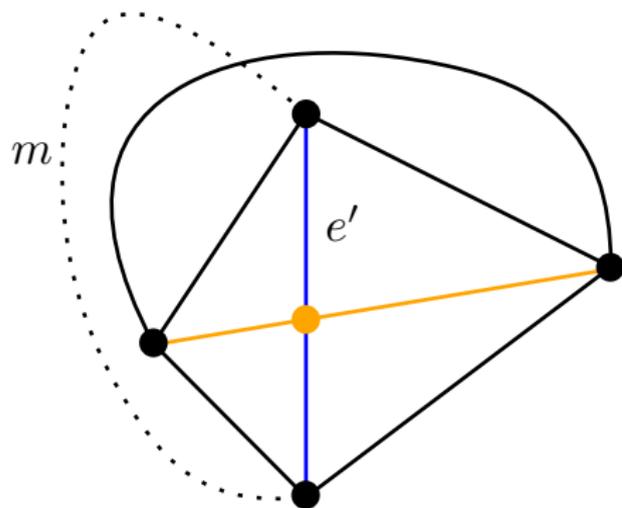
☉ Löse Schleifen und **Multikanten** durch Kantentausch auf.



- Sei e eine Multikanten.
- Kann e' eine Multikante sein?
- Angenommen es gibt eine planare Einbettung mit Kante m .
- Unterteile e' .

1.3 – Triangulierung

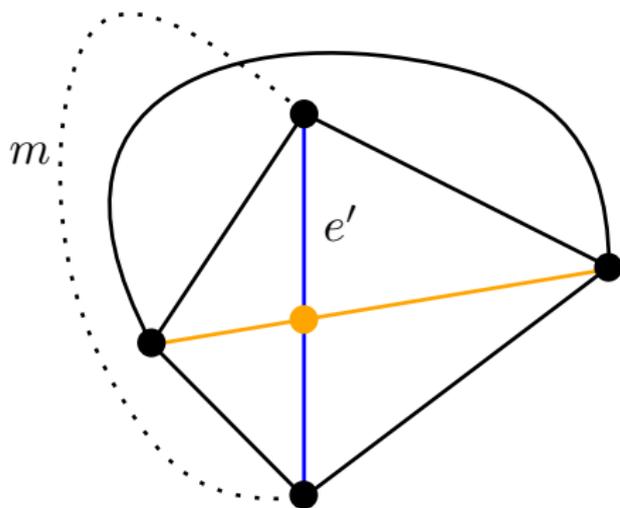
☉ Löse Schleifen und **Multikanten** durch Kantentausch auf.



- Sei e eine Multikanten.
- Kann e' eine Multikante sein?
- Angenommen es gibt eine planare Einbettung mit Kante m .
- Unterteile e' .
- Füge weitere Kanten ein, die die Planarität nicht verletzen.

1.3 – Triangulierung

🕒 Löse Schleifen und **Multikanten** durch Kantentausch auf.



- Sei e eine Multikanten.
- Kann e' eine Multikante sein?
- Angenommen es gibt eine planare Einbettung mit Kante m .
- Unterteile e' .
- Füge weitere Kanten ein, die die Planarität nicht verletzen.
- Planare Einbettung für K_5 gefunden. ⚡

Wenn Schleifen und Multikanten bekannt sind, dann braucht Schritt 3 lineare Zeit: $\mathcal{O}(1)$ pro Facette.

Lemma

Doppelkanten und Schleifen können in $\mathcal{O}(n)$ Zeit bestimmt werden.

Für jeden Knoten $v \in V$:

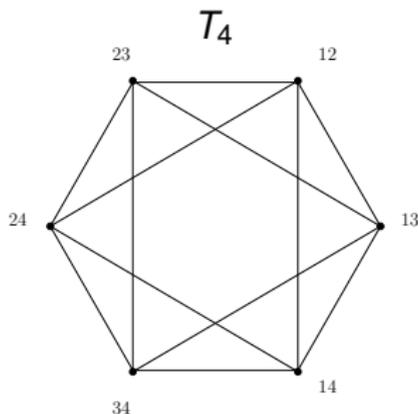
- Iteriere über alle ausgehende Kante von v und markiere benachbarte Knoten.
- Wird ein Knoten mehr als einmal markiert ist eine Multikante gefunden.
- Wird v markiert ist eine Schleife gefunden.

Jede *gerichtete* Kante wird einmal besucht $\Rightarrow \mathcal{O}(n)$

2.1 – Der Petersengraph

Definition: T_n

- Die Knoten sind alle zweielementigen Teilmengen von $\{1, \dots, n\}$.
- Zwei Knoten sind genau dann verbunden, wenn der Schnitt der zugehörigen Mengen nicht leer ist.

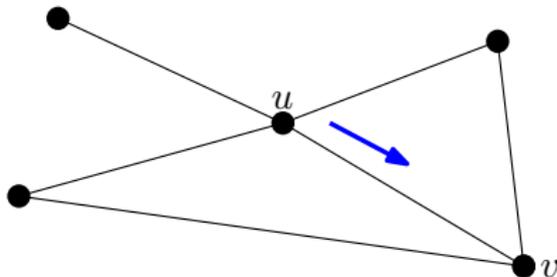


Es gibt zwei Varianten des Satzes von Kuratowski:

- Ein einfacher Graph G ist genau dann planar, wenn er weder eine Unterteilung von $K_{3,3}$ noch eine Unterteilung von K_5 als Teilgraph enthält. (Topologischer Minor)
- Ein einfacher Graph G ist genau dann planar, wenn er weder $K_{3,3}$ noch K_5 als Minor enthält. (Wagner)

Kontraktion der Kante $e = \{u, v\}$

- Lösche Kante e .
- Identifiziere u und v .
- Lösche entstehende Mehrfachkanten.



Minor

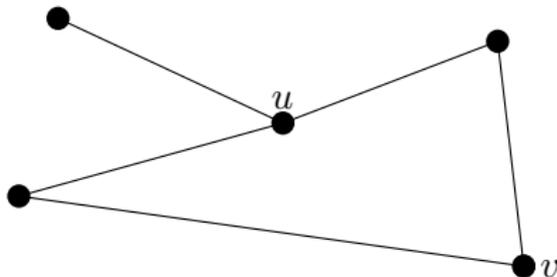
- G ist Minor von H , wenn H einen Teilgraphen enthält, aus dem durch Kantenkontraktion G hervorgeht.

Topologischer Minor

- G ist topologischer Minor von H , wenn H einen Unterteilungsgraphen von G enthält.

Kontraktion der Kante $e = \{u, v\}$

- Lösche Kante e .
- Identifiziere u und v .
- Lösche entstehende Mehrfachkanten.



Minor

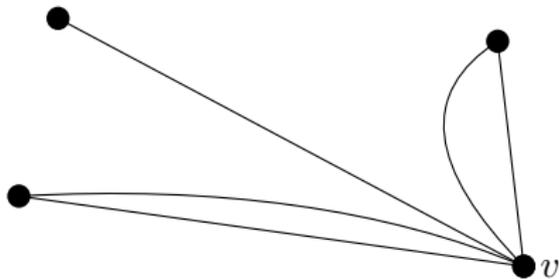
- G ist Minor von H , wenn H einen Teilgraphen enthält, aus dem durch Kantenkontraktion G hervorgeht.

Topologischer Minor

- G ist topologischer Minor von H , wenn H einen Unterteilungsgraphen von G enthält.

Kontraktion der Kante $e = \{u, v\}$

- Lösche Kante e .
- Identifiziere u und v .
- Lösche entstehende Mehrfachkanten.



Minor

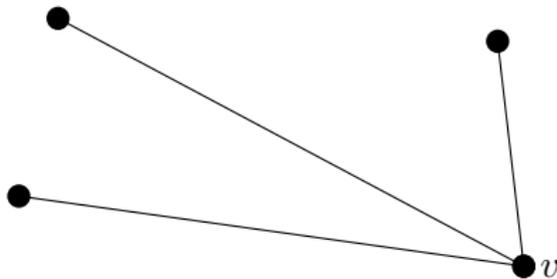
- G ist Minor von H , wenn H einen Teilgraphen enthält, aus dem durch Kantenkontraktion G hervorgeht.

Topologischer Minor

- G ist topologischer Minor von H , wenn H einen Unterteilungsgraphen von G enthält.

Kontraktion der Kante $e = \{u, v\}$

- Lösche Kante e .
- Identifiziere u und v .
- Lösche entstehende Mehrfachkanten.



Minor

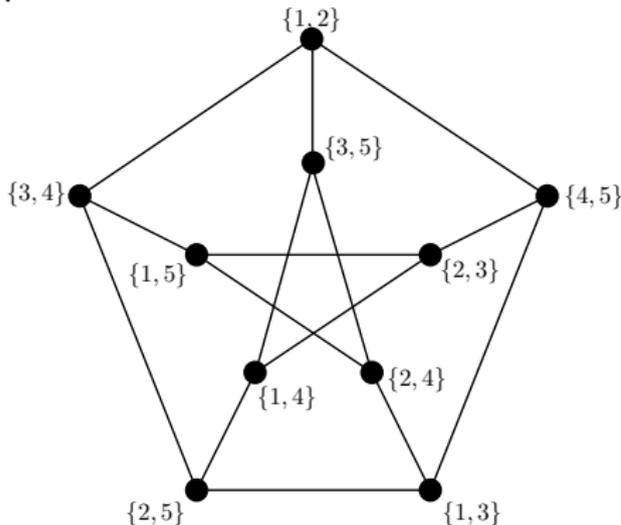
- G ist Minor von H , wenn H einen Teilgraphen enthält, aus dem durch Kantenkontraktion G hervorgeht.

Topologischer Minor

- G ist topologischer Minor von H , wenn H einen Unterteilungsgraphen von G enthält.

2.2 – Der Petersengraph

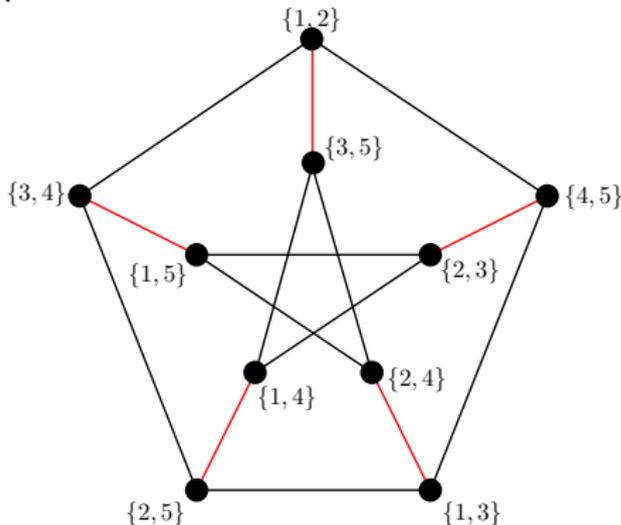
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



■ Enthält K_5 als Minor.

2.2 – Der Petersengraph

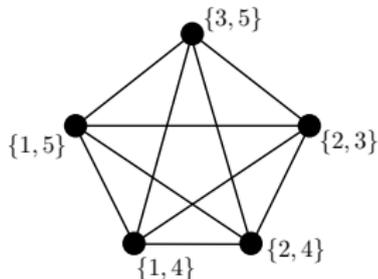
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Enthält K_5 als Minor.

2.2 – Der Petersengraph

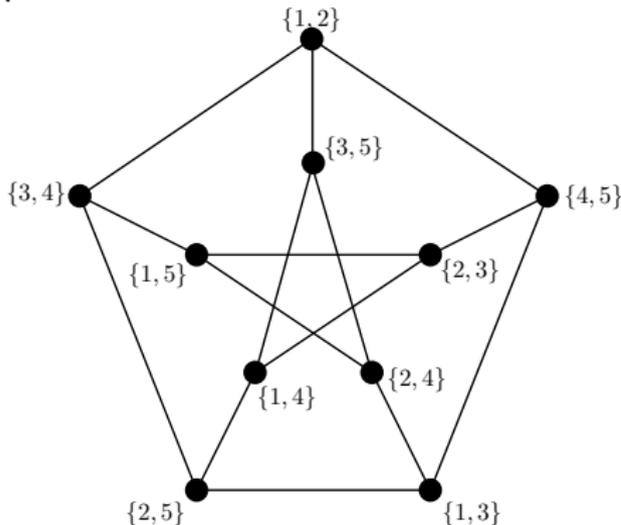
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Enthält K_5 als Minor.

2.2 – Der Petersengraph

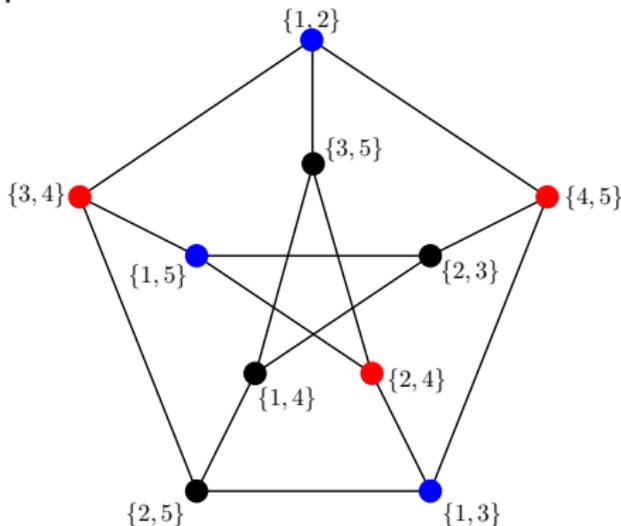
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Enthält eine Unterteilung des $K_{3,3}$.

2.2 – Der Petersengraph

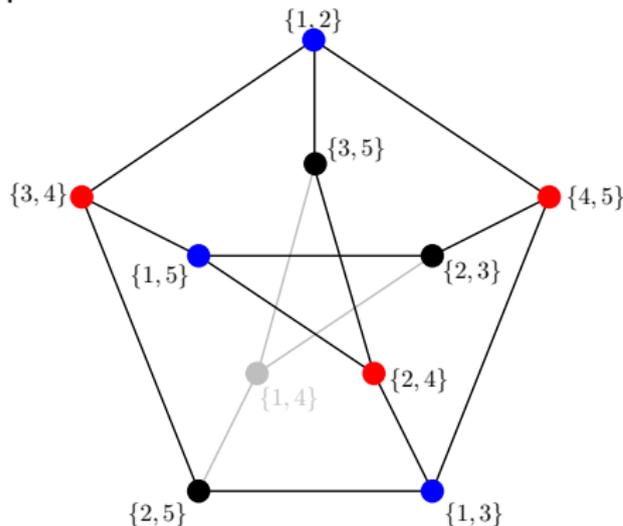
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Enthält eine Unterteilung des $K_{3,3}$.

2.2 – Der Petersengraph

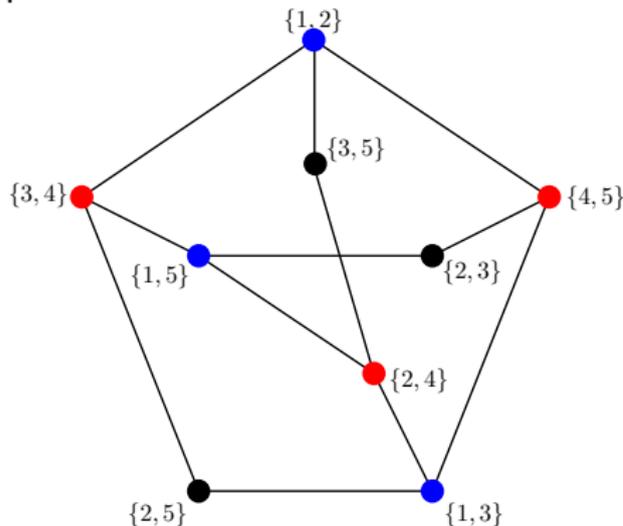
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Enthält eine Unterteilung des $K_{3,3}$.

2.2 – Der Petersengraph

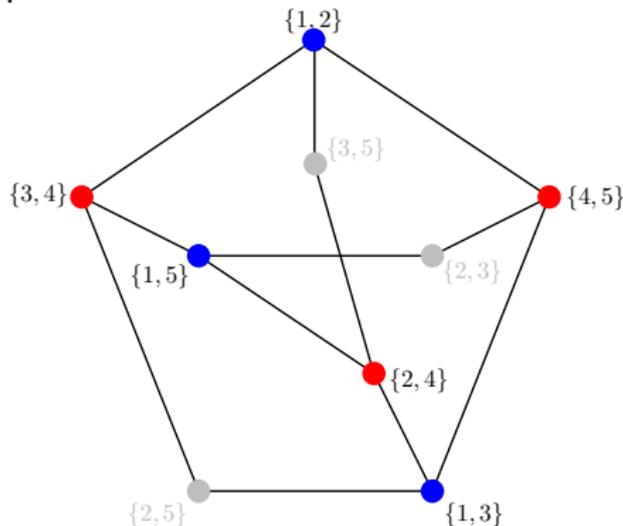
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Enthält eine Unterteilung des $K_{3,3}$.

2.2 – Der Petersengraph

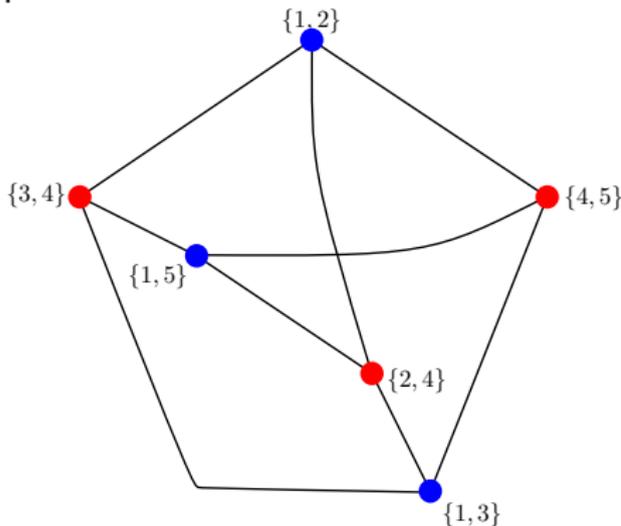
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Enthält eine Unterteilung des $K_{3,3}$.

2.2 – Der Petersengraph

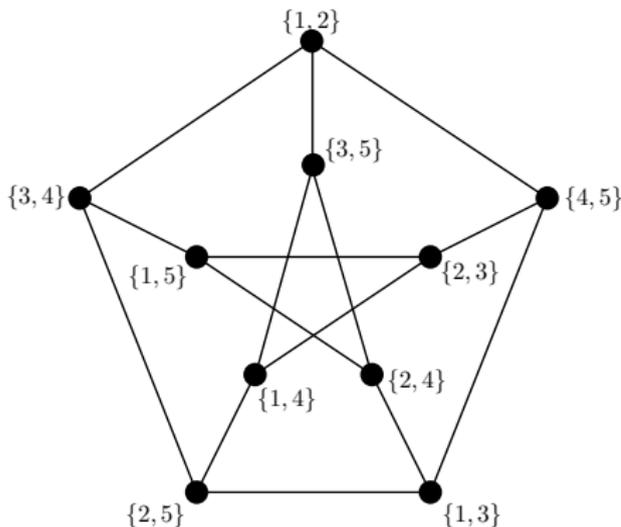
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Enthält eine Unterteilung des $K_{3,3}$.

2.2 – Der Petersengraph

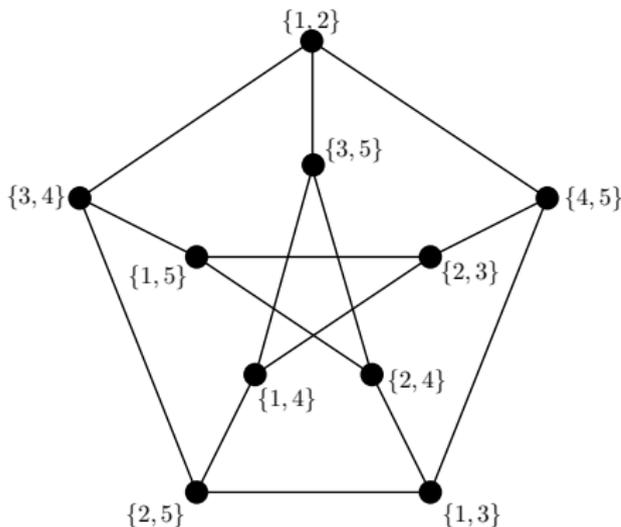
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Der kürzeste Kreis im Petersengraph hat Länge 5.
- Jede Kante gehört zu einem Kreis.
- Angenommen P wäre planar.
- P hat aber nur 15 Kanten. ↯

2.2 – Der Petersengraph

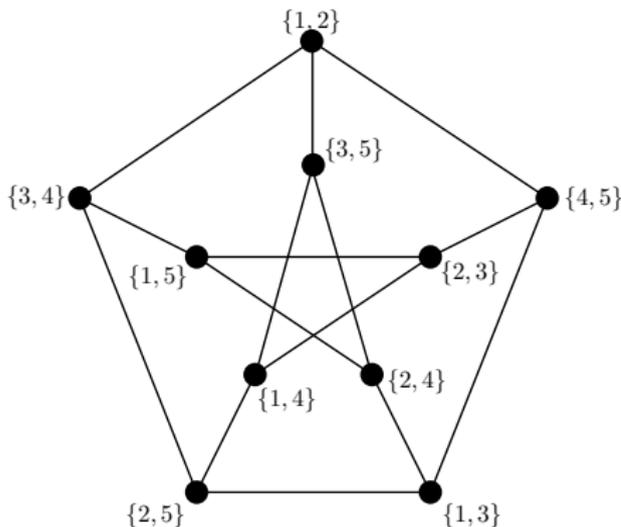
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Der kürzeste Kreis im Petersengraph hat Länge 5.
- Jede Kante gehört zu einem Kreis.
- Angenommen P wäre planar.
 - $f = m - n + 2 = 15 - 10 + 2 = 7$
 - Jede Facette wird durch mindestens 5 Kanten begrenzt.
 - P hat mindestens $(5 \cdot 7)/2 = 17$ Kanten.
- P hat aber nur 15 Kanten. ⚡

2.2 – Der Petersengraph

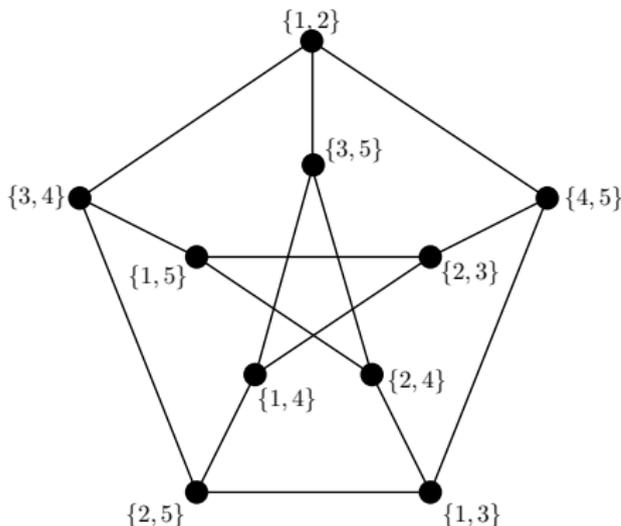
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Der kürzeste Kreis im Petersengraph hat Länge 5.
- Jede Kante gehört zu einem Kreis.
- Angenommen P wäre planar.
 - $f = m - n + 2 = 15 - 10 + 2 = 7$
 - Jede Facette wird durch mindestens 5 Kanten begrenzt.
 - P hat mindestens $(5 \cdot 7)/2 = 17$ Kanten.
- P hat aber nur 15 Kanten. ⚡

2.2 – Der Petersengraph

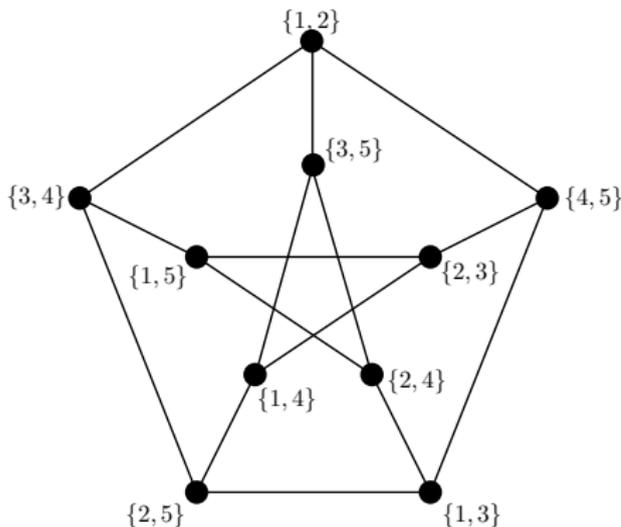
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Der kürzeste Kreis im Petersengraph hat Länge 5.
- Jede Kante gehört zu einem Kreis.
- Angenommen P wäre planar.
 - $f = m - n + 2 = 15 - 10 + 2 = 7$
 - Jede Facette wird durch mindestens 5 Kanten begrenzt.
 - P hat mindestens $(5 \cdot 7)/2 = 17$ Kanten.
- P hat aber nur 15 Kanten. ⚡

2.2 – Der Petersengraph

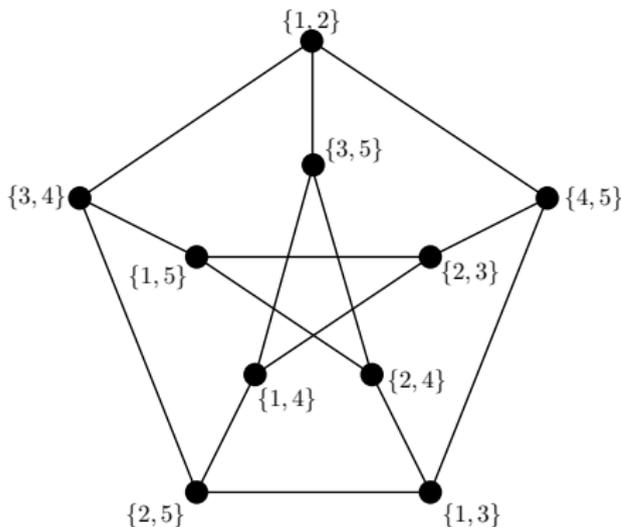
Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Der kürzeste Kreis im Petersengraph hat Länge 5.
- Jede Kante gehört zu einem Kreis.
- Angenommen P wäre planar.
 - $f = m - n + 2 = 15 - 10 + 2 = 7$
 - Jede Facette wird durch mindestens 5 Kanten begrenzt.
 - P hat mindestens $(5 \cdot 7)/2 = 17$ Kanten.
- P hat aber nur 15 Kanten. ⚡

2.2 – Der Petersengraph

Zeigen Sie auf drei verschiedene Arten, dass der Petersengraph nicht planar ist.



- Der kürzeste Kreis im Petersengraph hat Länge 5.
- Jede Kante gehört zu einem Kreis.
- Angenommen P wäre planar.
 - $f = m - n + 2 = 15 - 10 + 2 = 7$
 - Jede Facette wird durch mindestens 5 Kanten begrenzt.
 - P hat mindestens $(5 \cdot 7)/2 = 17$ Kanten.
- P hat aber nur 15 Kanten. ⚡

2.3 – Topologischer Minor \Rightarrow Minor

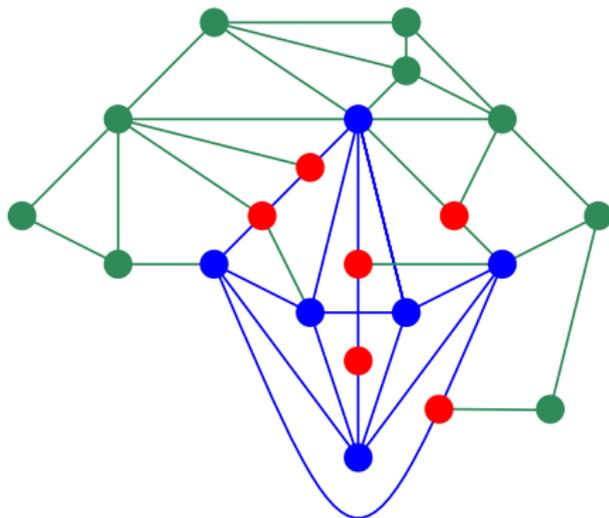
Wenn ein einfacher Graph H eine Unterteilung eines einfachen Graphen G als Teilgraph enthält, dann enthält H den Graphen G auch als Minor.

- Angenommen H enthält Unterteilung U von G .
- Lösche alle Kanten aus H die nicht zur Unterteilung von G gehören.
- Es gibt Knoten mit Grad 2, die eingefügt wurden, um U aus G zu erhalten.
- Kontrahiere jeden dieser Knoten mit einem seiner Nachbarn.

2.3 – Topologischer Minor \Rightarrow Minor

Wenn ein einfacher Graph H eine Unterteilung eines einfachen Graphen G als Teilgraph enthält, dann enthält H den Graphen G auch als Minor.

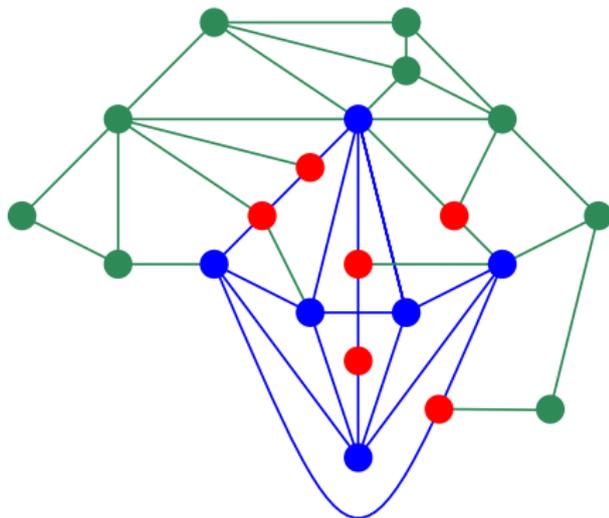
- Angenommen H enthält Unterteilung U von G .
- Lösche alle Kanten aus H die nicht zur Unterteilung von G gehören.
- Es gibt Knoten mit Grad 2, die eingefügt wurden, um U aus G zu erhalten.
- Kontrahiere jeden dieser Knoten mit einem seiner Nachbarn.



2.3 – Topologischer Minor \Rightarrow Minor

Wenn ein einfacher Graph H eine Unterteilung eines einfachen Graphen G als Teilgraph enthält, dann enthält H den Graphen G auch als Minor.

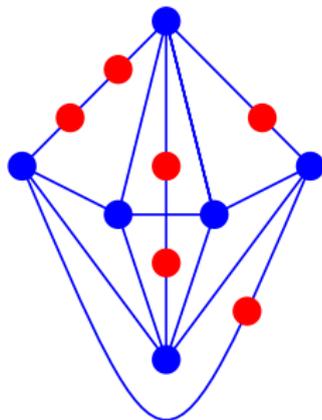
- Angenommen H enthält Unterteilung U von G .
- Lösche alle Kanten aus H die nicht zur Unterteilung von G gehören.
- Es gibt Knoten mit Grad 2, die eingefügt wurden, um U aus G zu erhalten.
- Kontrahiere jeden dieser Knoten mit einem seiner Nachbarn.



2.3 – Topologischer Minor \Rightarrow Minor

Wenn ein einfacher Graph H eine Unterteilung eines einfachen Graphen G als Teilgraph enthält, dann enthält H den Graphen G auch als Minor.

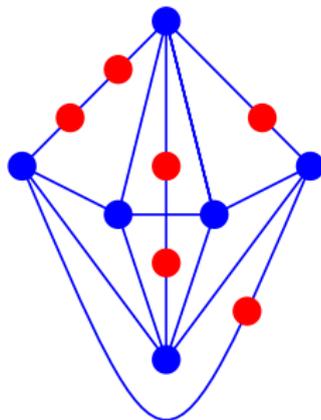
- Angenommen H enthält Unterteilung U von G .
- Lösche alle Kanten aus H die nicht zur Unterteilung von G gehören.
- Es gibt Knoten mit Grad 2, die eingefügt wurden, um U aus G zu erhalten.
- Kontrahiere jeden dieser Knoten mit einem seiner Nachbarn.



2.3 – Topologischer Minor \Rightarrow Minor

Wenn ein einfacher Graph H eine Unterteilung eines einfachen Graphen G als Teilgraph enthält, dann enthält H den Graphen G auch als Minor.

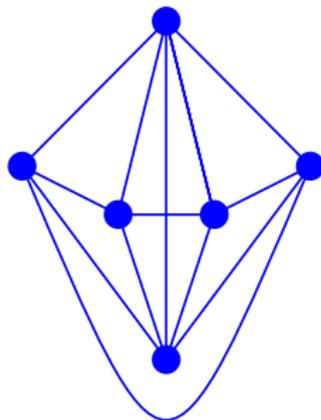
- Angenommen H enthält Unterteilung U von G .
- Lösche alle Kanten aus H die nicht zur Unterteilung von G gehören.
- Es gibt Knoten mit Grad 2, die eingefügt wurden, um U aus G zu erhalten.
- Kontrahiere jeden dieser Knoten mit einem seiner Nachbarn.



2.3 – Topologischer Minor \Rightarrow Minor

Wenn ein einfacher Graph H eine Unterteilung eines einfachen Graphen G als Teilgraph enthält, dann enthält H den Graphen G auch als Minor.

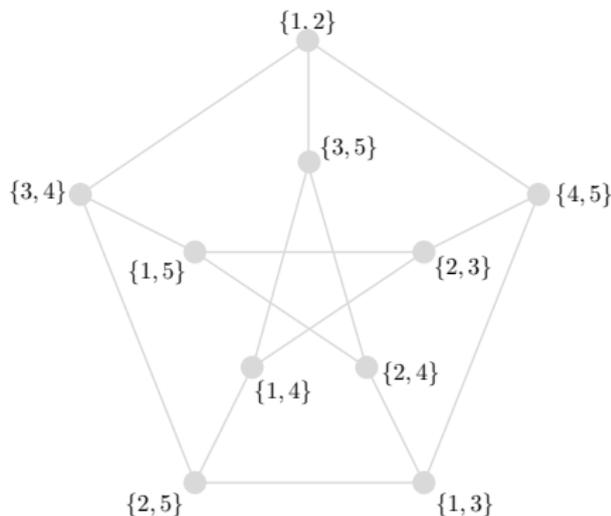
- Angenommen H enthält Unterteilung U von G .
- Lösche alle Kanten aus H die nicht zur Unterteilung von G gehören.
- Es gibt Knoten mit Grad 2, die eingefügt wurden, um U aus G zu erhalten.
- Kontrahiere jeden dieser Knoten mit einem seiner Nachbarn.



2.4 – Minor $\not\Rightarrow$ Topologischer Minor

Wenn ein einfacher Graph H einen Graphen G als Minor enthält, dann enthält H auch eine Unterteilung von G als Teilgraph. *Stimmt nicht!*

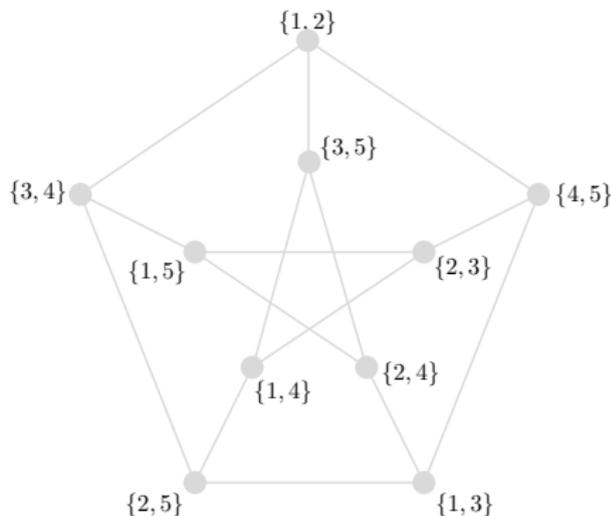
- Der Petersen-Graph P enthält K_5 als Minor.
- Unterteilung erhält den Knotengrad der ursprünglichen Knoten.
- Würde P den Graph K_5 als Unterteilung enthalten, müsste P mindestens 5 Knoten mit Grad 4 haben.



2.4 – Minor $\not\Rightarrow$ Topologischer Minor

Wenn ein einfacher Graph H einen Graphen G als Minor enthält, dann enthält H auch eine Unterteilung von G als Teilgraph. Stimmt nicht!

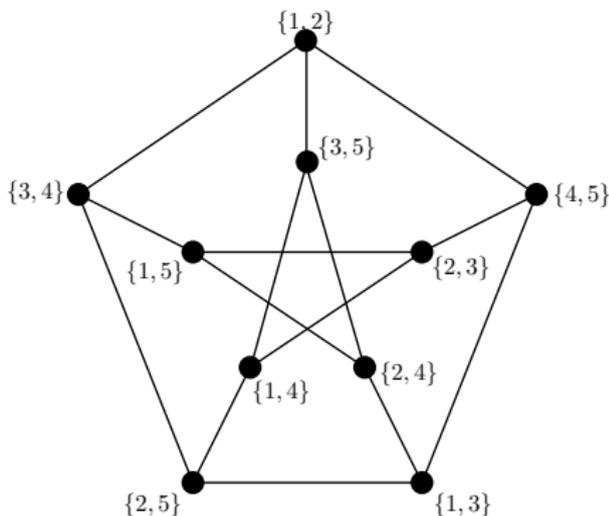
- Der Petersen-Graph P enthält K_5 als Minor.
- Unterteilung erhält den Knotengrad der ursprünglichen Knoten.
- Würde P den Graph K_5 als Unterteilung enthalten, müsste P mindestens 5 Knoten mit Grad 4 haben.



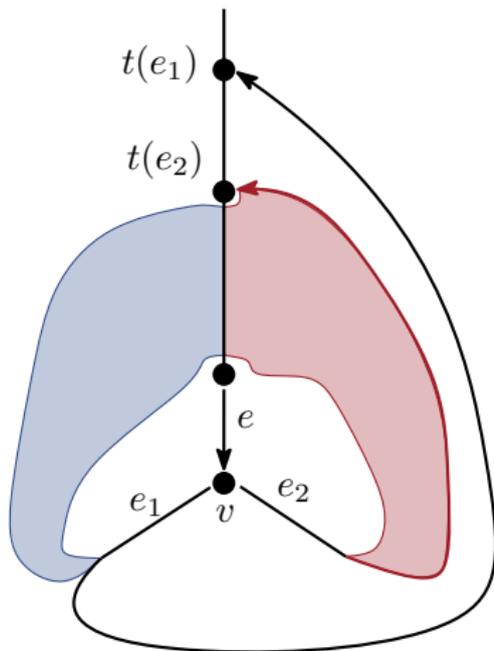
2.4 – Minor $\not\Rightarrow$ Topologischer Minor

Wenn ein einfacher Graph H einen Graphen G als Minor enthält, dann enthält H auch eine Unterteilung von G als Teilgraph. Stimmt nicht!

- Der Petersen-Graph P enthält K_5 als Minor.
- Unterteilung erhält den Knotengrad der ursprünglichen Knoten.
- Würde P den Graph K_5 als Unterteilung enthalten, müsste P mindestens 5 Knoten mit Grad 4 haben.



3 – LR-Planarität Wiederholung

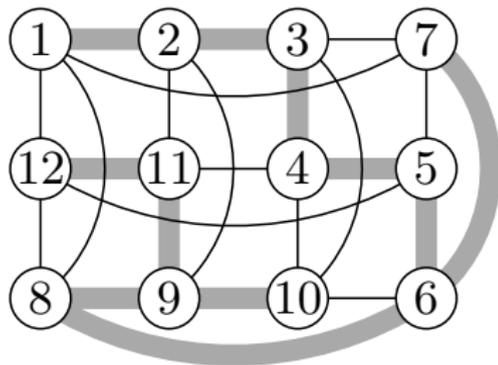


- 1) alle **return-Kanten** von e_1 oberhalb von $t(e_2)$ auf eine Seite
- 2) alle **return-Kanten** von e_2 oberhalb von $t(e_1)$ auf die andere

3.1 – LR-Planarität ausprobieren

return-Kanten von

- $(8, 9) : (11, 4), (10, 3), (12, 1), \dots$
- $(9, 10) : (10, 3), \dots$
- $(9, 11) : (11, 4), (12, 1), \dots$



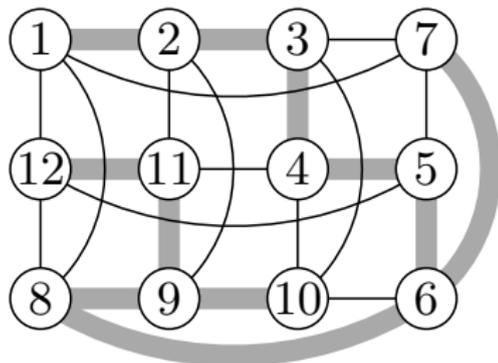
3.1 – LR-Planarität ausprobieren

return-Kanten von

- $(8, 9) : (11, 4), (10, 3), (12, 1), \dots$
- $(9, 10) : (10, 3), \dots$
- $(9, 11) : (11, 4), (12, 1), \dots$

forks

- $(9, 10) \times (9, 11) \rightsquigarrow (10, 3), (11, 4)$ auf verschiedene Seiten
- $(8, 1) \times (8, 9) \rightsquigarrow (10, 3), (11, 4)$ auf gleiche Seiten



3.2 – ineffizienter Planaritätstest Sketch

■ $m > 3n - 6 \Rightarrow$ nicht planar

■ DFS

$O(n)$

■ Baue Constraint-Graph

$O(?)$

■ back-edges = Knoten

■ gleiche Seite constraint \rightsquigarrow Kante mit label $\varphi(a_0, a_1) = 1$

■ ungleiche Seite constraint \rightsquigarrow Kante mit label $\varphi(a_0, a_1) = -1$

■ LR-Partition existiert \Leftrightarrow Constraint-Graph hat keinen Kreis mit ungerader Anzahl -1 labels

$O(n^2)$

■ wähle beliebigen Startknoten v_0 und setze $\pi(v_0) = 1$

■ BFS von v_0

■ $\pi(v) = \pi(u) \cdot \varphi(u, v)$ wenn u parent von v ist

■ intra-layer Kanten = potentielle Konflikte

3.2 – ineffizienter Planaritätstest Sketch

- $m > 3n - 6 \Rightarrow$ nicht planar
- DFS $O(n)$
- Baue Constraint-Graph $O(?)$
 - back-edges = Knoten
 - gleiche Seite constraint \rightsquigarrow Kante mit label $\varphi(a_0, a_1) = 1$
 - ungleiche Seite constraint \rightsquigarrow Kante mit label $\varphi(a_0, a_1) = -1$
- LR-Partition existiert \Leftrightarrow Constraint-Graph hat keinen Kreis mit ungerader Anzahl -1 labels $O(n^2)$
 - wähle beliebigen Startknoten v_0 und setze $\pi(v_0) = 1$
 - BFS von v_0
 - $\pi(v) = \pi(u) \cdot \varphi(u, v)$ wenn u parent von v ist
 - intra-layer Kanten = potentielle Konflikte

3.2 – ineffizienter Planaritätstest Sketch

- $m > 3n - 6 \Rightarrow$ nicht planar
- DFS $O(n)$
- Baue Constraint-Graph $O(?)$
 - back-edges = Knoten
 - gleiche Seite constraint \rightsquigarrow Kante mit label $\varphi(a_0, a_1) = 1$
 - ungleiche Seite constraint \rightsquigarrow Kante mit label $\varphi(a_0, a_1) = -1$
- LR-Partition existiert \Leftrightarrow Constraint-Graph hat keinen Kreis mit ungerader Anzahl -1 labels $O(n^2)$
 - wähle beliebigen Startknoten v_0 und setze $\pi(v_0) = 1$
 - BFS von v_0
 - $\pi(v) = \pi(u) \cdot \varphi(u, v)$ wenn u parent von v ist
 - intra-layer Kanten = potentielle Konflikte

3.2 – Laufzeit Schritt 2

- post-order DFS um return edges einzusammeln. merge und filter
- Ein ungleich-constraint kann nur an einem einzigen fork entstehen
- Danach sind die return-Kanten im gleichen Subbaum
- $\rightsquigarrow O(n^2)$ um ungleich-constraints zu generieren
- das Argument funktioniert nicht für gleich-constraints

3.2 – Laufzeit Schritt 2

- post-order DFS um return edges einzusammeln. merge und filter
- Ein ungleich-constraint kann nur an einem einzigen fork entstehen
- Danach sind die return-Kanten im gleichen Subbaum
- $\rightsquigarrow O(n^2)$ um ungleich-constraints zu generieren
- das Argument funktioniert nicht für gleich-constraints

3.2 – Laufzeit Schritt 2

- post-order DFS um return edges einzusammeln. merge und filter
- Ein ungleich-constraint kann nur an einem einzigen fork entstehen
- Danach sind die return-Kanten im gleichen Subbaum
- $\rightsquigarrow O(n^2)$ um ungleich-constraints zu generieren
- das Argument funktioniert nicht für gleich-constraints

Der *Umfang* (engl. girth) eines Graphen G ist die Länge eines kürzesten Kreises in G . Enthält G keinen Kreis, so ist der Umfang ∞ .

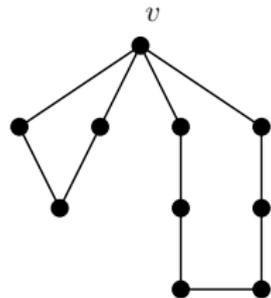
Geben Sie einen Algorithmus an, der für einen Knoten v von G entweder

- die Länge des kürzesten Kreises berechnet auf dem v liegt, oder
- entscheidet, dass v nicht auf einem Kreis liegt.

4.1 – Umfang

SHORTCIRCLE(v)

- Breitensuche beginnend bei v
- Wird ein Knoten zum zweiten Mal besucht, ist ein Kreis gefunden.
- Ein kürzester Kreis wird zuerst gefunden.



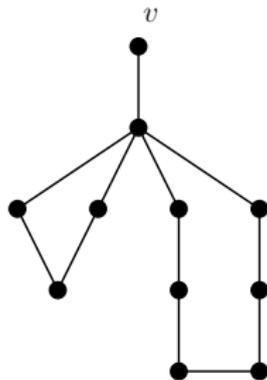
4.1 – Umfang

SHORTCIRCLE(v)

- Breitensuche beginnend bei v
- Wird ein Knoten zum zweiten Mal besucht, ist ein Kreis gefunden.
- Ein kürzester Kreis wird zuerst gefunden.

Aber: v liegt nicht notwendigerweise auf diesem Kreis. Deshalb:

- Nummeriere (“label”) Knoten auf dem ersten Level (Nachbarn von v)
- Vererbe Label auf neu gefundene Knoten
- Wenn sich unterschiedliche Label treffen ist das ein Kreis, der v enthält.



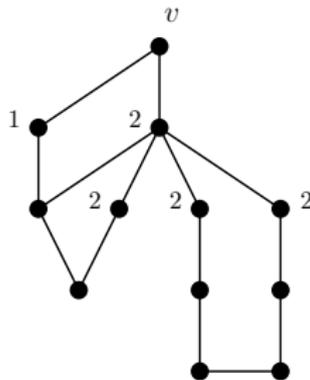
4.1 – Umfang

SHORTCIRCLE(v)

- Breitensuche beginnend bei v
- Wird ein Knoten zum zweiten Mal besucht, ist ein Kreis gefunden.
- Ein kürzester Kreis wird zuerst gefunden.

Aber: v liegt nicht notwendigerweise auf diesem Kreis. Deshalb:

- Nummeriere (“label”) Knoten auf dem ersten Level (Nachbarn von v)
- Vererbe Label auf neu gefundene Knoten
- Wenn sich unterschiedliche Label treffen ist das ein Kreis, der v enthält.



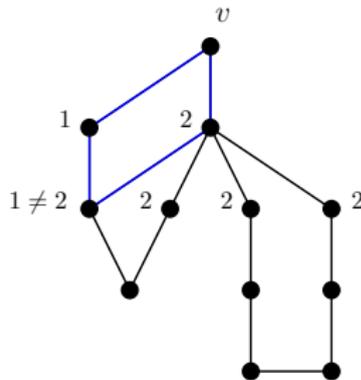
4.1 – Umfang

SHORTCIRCLE(v)

- Breitensuche beginnend bei v
- Wird ein Knoten zum zweiten Mal besucht, ist ein Kreis gefunden.
- Ein kürzester Kreis wird zuerst gefunden.

Aber: v liegt nicht notwendigerweise auf diesem Kreis. Deshalb:

- Nummeriere (“label”) Knoten auf dem ersten Level (Nachbarn von v)
- Vererbe Label auf neu gefundene Knoten
- Wenn sich unterschiedliche Label treffen ist das ein Kreis, der v enthält.



4.2 – Umfang

Verwenden Sie das Verfahren aus Aufgabenteil 6.1, um für einen beliebigen Graphen den Umfang zu berechnen. Welche Laufzeit erhalten Sie?

- Breitensuche für eine Zusammenhangskomponente liegt in $\mathcal{O}(|V| + |E|) = \mathcal{O}(|E|)$.
- Wiederhole für jeden Knoten und gib den kleinsten Kreis aus: $\mathcal{O}(|V||E|)$.

Verwenden Sie das Verfahren aus Aufgabenteil 6.1, um für einen beliebigen Graphen den Umfang zu berechnen. Welche Laufzeit erhalten Sie?

- Breitensuche für eine Zusammenhangskomponente liegt in $\mathcal{O}(|V| + |E|) = \mathcal{O}(|E|)$.
- Wiederhole für jeden Knoten und gib den kleinsten Kreis aus: $\mathcal{O}(|V||E|)$.

4.3 – Umfang für planare Graphen

Algorithm PLANARGIRTH

$C \leftarrow \infty$

for jede Zusammenhangskomponente H von G **do**

$(V_1, V_2, S) \leftarrow \text{PLANARSEPARATOR}(H)$

$C \leftarrow \min\{C, \min\{\text{SHORTCIRCLE}(v) \mid v \in S\}\}$

$C \leftarrow \min\{C, \text{PLANARGIRTH}(V_1)\}$

$C \leftarrow \min\{C, \text{PLANARGIRTH}(V_2)\}$

end for

return C

4.3 – Umfang für planare Graphen

Algorithm PLANARGIRTH

$C \leftarrow \infty$

for jede Zusammenhangskomponente H von G **do** $\mathcal{O}(n_G^{1,5} \log(n_G))$

$(V_1, V_2, S) \leftarrow \text{PLANARSEPARATOR}(H)$ $\mathcal{O}(n_H)$ $\mathcal{O}(n_H^{1,5})$

$C \leftarrow \min\{C, \min\{\text{SHORTCIRCLE}(v) \mid v \in S\}\}$ $\mathcal{O}(\sqrt{n_H} \cdot n_H)$

$C \leftarrow \min\{C, \text{PLANARGIRTH}(V_1)\}$ $\mathcal{O}(T(|V_1|))$ $\mathcal{O}(T(n_H))$

$C \leftarrow \min\{C, \text{PLANARGIRTH}(V_2)\}$ $\mathcal{O}(T(|V_2|))$

end for

return C

- $\mathcal{O}(\log(n))$ Rekursionslevel
- Jeder Knoten nur einmal pro Level \Rightarrow pro Level $\mathcal{O}(n^{1,5})$ Arbeit
- Insgesamt: $\mathcal{O}(\log(n) \cdot n^{1,5})$

Adjazentztest in $\mathcal{O}(1)$

- Gegeben: G ungerichteter, planarer Graph.
- Wir haben lineare Vorberechnungszeit und können linear viel zusätzlichen Speicher benutzen.

Hinweis: Richte Kanten so, dass jeder Knoten höchstens fünf ausgehende Kanten hat.

Adjazentztest in $\mathcal{O}(1)$

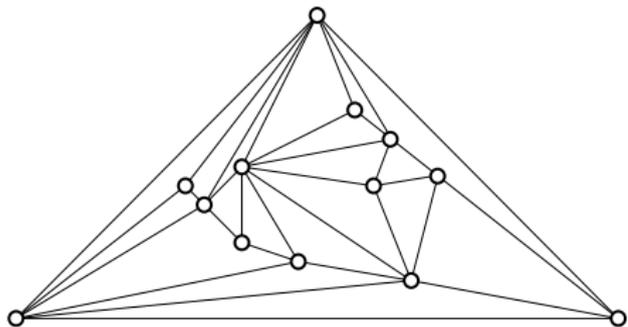
- Gegeben: G ungerichteter, planarer Graph.
- Wir haben lineare Vorberechnungszeit und können linear viel zusätzlichen Speicher benutzen.

Hinweis: Richte Kanten so, dass jeder Knoten höchstens fünf ausgehende Kanten hat.

- In den folgenden Algorithmen werden wir Kanten *richten*.
- Kanten $\{u, v\}$ sind zunächst ungerichtet und können zu (u, v) oder (v, u) gerichtet werden.
- $\mathcal{N}(v)$: Nachbarschaft von v im Eingabegraphen.
- $\tilde{\mathcal{N}}(v)$: Nachbarschaft von v über Kanten die noch nicht gerichtet wurden.
- $\mathcal{N}^+(v)$: Über gerichtete, von v ausgehende Kanten benachbarte Knoten.

Algorithm VORBERECH-
NUNG

$d_v \leftarrow$ Grad von Knoten v
 $Q \leftarrow \{v \mid d_v \leq 5\}$

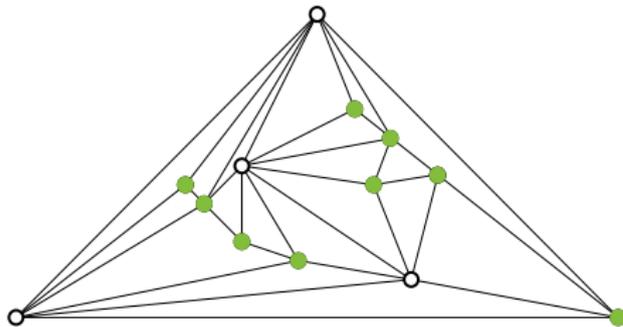


```
while  $Q \neq \emptyset$  do  
   $v \leftarrow Q.pop()$   
  for  $u \in \tilde{\mathcal{N}}(v)$  do  
     $\{v, u\} \rightsquigarrow (v, u)$   
     $d_u = d_u - 1$   
    if  $d_u = 5$  then  
       $Q.push(u)$   
    end if  
  end for  
end while
```

5 – Adjazenztest

Algorithm VORBERECH- NUNG

$d_v \leftarrow$ Grad von Knoten v
 $Q \leftarrow \{v \mid d_v \leq 5\}$

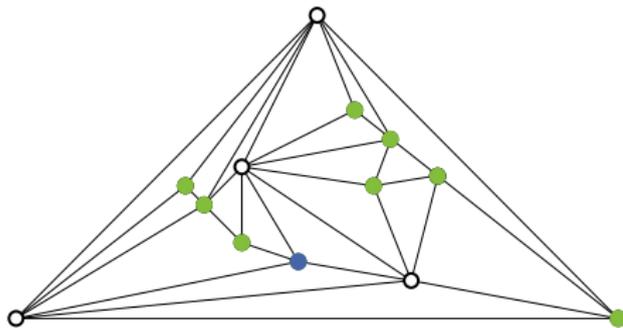


```
while  $Q \neq \emptyset$  do  
   $v \leftarrow Q.pop()$   
  for  $u \in \tilde{\mathcal{N}}(v)$  do  
     $\{v, u\} \rightsquigarrow (v, u)$   
     $d_u = d_u - 1$   
    if  $d_u = 5$  then  
       $Q.push(u)$   
    end if  
  end for  
end while
```

5 – Adjazenztest

Algorithm VORBERECHNUNG

$d_v \leftarrow$ Grad von Knoten v
 $Q \leftarrow \{v \mid d_v \leq 5\}$

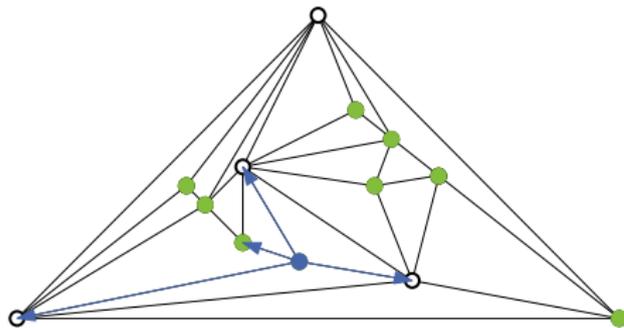


```
while  $Q \neq \emptyset$  do  
   $v \leftarrow Q.pop()$   
  for  $u \in \tilde{\mathcal{N}}(v)$  do  
     $\{v, u\} \rightsquigarrow (v, u)$   
     $d_u = d_u - 1$   
    if  $d_u = 5$  then  
       $Q.push(u)$   
    end if  
  end for  
end while
```

5 – Adjazenztest

Algorithm VORBERECHNUNG

$d_v \leftarrow$ Grad von Knoten v
 $Q \leftarrow \{v \mid d_v \leq 5\}$

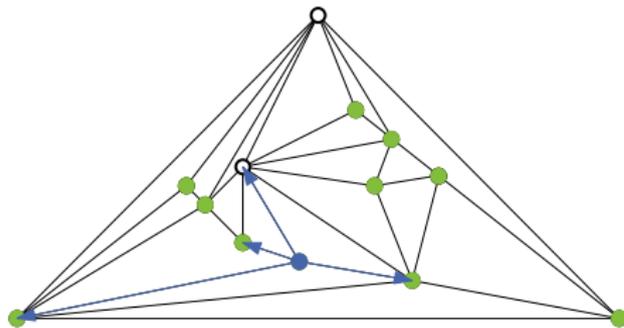


```
while  $Q \neq \emptyset$  do
   $v \leftarrow Q.pop()$ 
  for  $u \in \tilde{\mathcal{N}}(v)$  do
     $\{v, u\} \rightsquigarrow (v, u)$ 
     $d_u = d_u - 1$ 
    if  $d_u = 5$  then
       $Q.push(u)$ 
    end if
  end for
end while
```

5 – Adjazenztest

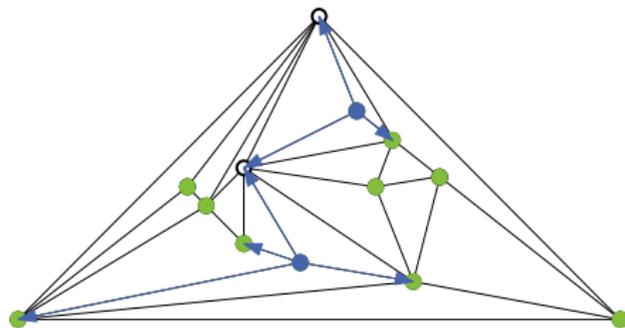
Algorithm VORBERECH- NUNG

$d_v \leftarrow$ Grad von Knoten v
 $Q \leftarrow \{v \mid d_v \leq 5\}$



```
while  $Q \neq \emptyset$  do
   $v \leftarrow Q.pop()$ 
  for  $u \in \tilde{\mathcal{N}}(v)$  do
     $\{v, u\} \rightsquigarrow (v, u)$ 
     $d_u = d_u - 1$ 
    if  $d_u = 5$  then
       $Q.push(u)$ 
    end if
  end for
end while
```

5 – Adjazenztest



Algorithm VORBERECH-
NUNG

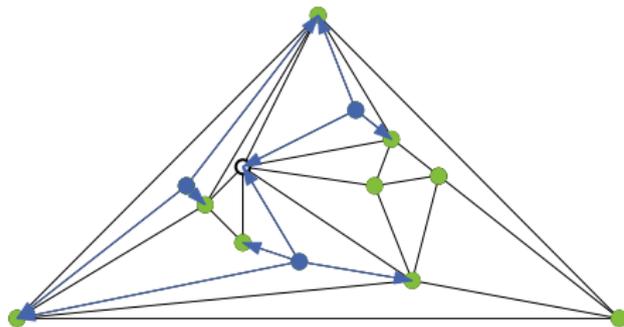
$d_v \leftarrow$ Grad von Knoten v
 $Q \leftarrow \{v \mid d_v \leq 5\}$

```
while  $Q \neq \emptyset$  do  
   $v \leftarrow Q.pop()$   
  for  $u \in \tilde{\mathcal{N}}(v)$  do  
     $\{v, u\} \rightsquigarrow (v, u)$   
     $d_u = d_u - 1$   
    if  $d_u = 5$  then  
       $Q.push(u)$   
    end if  
  end for  
end while
```

5 – Adjazenztest

Algorithm VORBERECH- NUNG

$d_v \leftarrow$ Grad von Knoten v
 $Q \leftarrow \{v \mid d_v \leq 5\}$

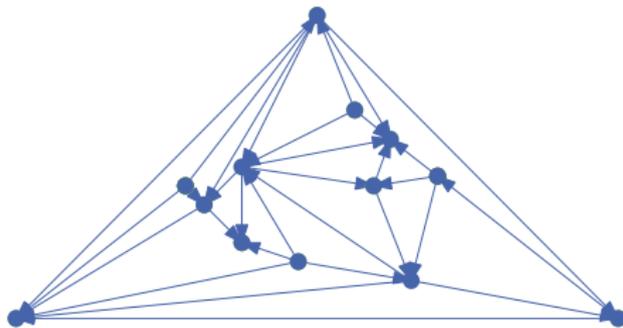


```
while  $Q \neq \emptyset$  do  
   $v \leftarrow Q.pop()$   
  for  $u \in \tilde{\mathcal{N}}(v)$  do  
     $\{v, u\} \rightsquigarrow (v, u)$   
     $d_u = d_u - 1$   
    if  $d_u = 5$  then  
       $Q.push(u)$   
    end if  
  end for  
end while
```

5 – Adjazenztest

Algorithm VORBERECH- NUNG

$d_v \leftarrow$ Grad von Knoten v
 $Q \leftarrow \{v \mid d_v \leq 5\}$

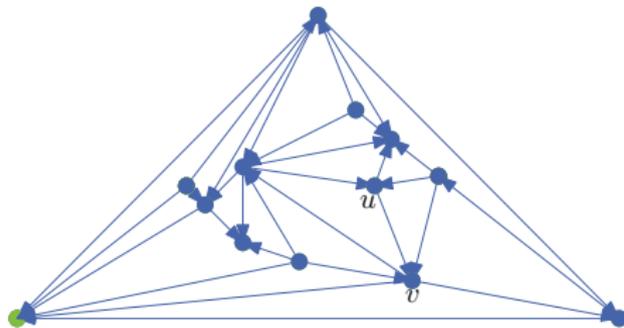


```
while  $Q \neq \emptyset$  do  
   $v \leftarrow Q.pop()$   
  for  $u \in \tilde{\mathcal{N}}(v)$  do  
     $\{v, u\} \rightsquigarrow (v, u)$   
     $d_u = d_u - 1$   
    if  $d_u = 5$  then  
       $Q.push(u)$   
    end if  
  end for  
end while
```

5 – Adjazenztest

Algorithm VORBERECH- NUNG

$d_v \leftarrow$ Grad von Knoten v
 $Q \leftarrow \{v \mid d_v \leq 5\}$

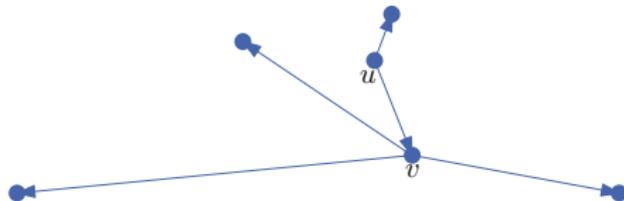


```
while  $Q \neq \emptyset$  do  
   $v \leftarrow Q.pop()$   
  for  $u \in \tilde{\mathcal{N}}(v)$  do  
     $\{v, u\} \rightsquigarrow (v, u)$   
     $d_u = d_u - 1$   
    if  $d_u = 5$  then  
       $Q.push(u)$   
    end if  
  end for  
end while
```

Algorithm ADJAZENT(u, v)

$v \stackrel{?}{\in} \mathcal{N}^+(u)$ oder

$u \stackrel{?}{\in} \mathcal{N}^+(v)$



- Für jeden der beiden Knoten müssen höchstens 5 Kanten betrachtet werden.
- \Rightarrow ADJAZENT $\in \mathcal{O}(1)$