# Algorithmen für Ad-hoc- und Sensornetze VL 03 – Location Services

#### Dr. rer. nat. Bastian Katz

Lehrstuhl für Algorithmik I Institut für theoretische Informatik Universität Karlsruhe (TH) Karlsruher Institut für Technologie

6. April 2009 (Version 3 vom 7. Mai 2009)

## Organisatorisches

- ≫ Die Vorlesung am 27. Mai fällt aus!
  - >> Inhalte vom 20. und 27. werden zusammengefasst bzw. auf letzte VI verschoben.
- ≫ Die Vorlesung am 24. Juni muss verschoben werden!
  - ≫ Alternativtermine: 22., 23. (vm.), 29., 30.
  - nächste Woche Umfrage, im Zweifelsfall zwei Termine!





Universität Karlsruhe (TH)

Karlsruher Institut für Technologie

# Erinnerung: Georouting

Kennt jeder Knoten seine Position und die seiner Nachbarn, kann man Pakete zu *Zielkoordinaten* routen.

- >> Greedy: schnell und einfach, keine garantierte Auslieferung
- >> Facettenrouting (OAFR): Garantierte Auslieferung und Laufzeit
- >> Techniken können kombiniert werden (GOAFR)
- >> Annahme: Position des Zielknotens bekannt
  - >> kein "Auffinden" von bestimmten Knoten nötig
  - >> Knoten verändern ihre Position nicht

Was, wenn man gezielt bestimmte Knoten sucht? Was, wenn Knoten ihre Position ändern können?

>> Wie finde ich zu einer Ziel-Knoten-ID eine aktuelle Position?





### Location Service

#### Definition

Ein *Location Service* ist eine Infrastruktur, die zu gegebener Knoten-ID eine aktuelle Geokoordinate liefert.

- ≫ Sender schickt Anfrage mit Knoten-ID ab
- >> LS antwortet mit Geokoordinate
- >> Sender schickt Paket an Geokoordinate
- (wenn Sender eigene Position mitschickt, kann die Antwort dann direkt per Georouting kommen)







## Location Service — alternative Sichtweise

#### Alternative Sicht

Ein Location Service ist ein proaktives Routingprotokoll, das Pakete mit angegebener Zielknoten-ID an dessen aktuelle Geokoordinate leitet.

- >> Sender schickt Paket mit 7iel-ID ah
- S LS leitet Paket an entsprechende Zielkoordinate
- (wenn Sender eigene Adresse mitschickt, kann die Antwort dann direkt per Georouting kommen)







Jniversität Karlsruhe (TH)

Karlsruher Institut für Technologie

## Was muss ein Location Service können?

#### publish: Veröffentlichung von Knotenpositionen

- >> Knoten, die sich bewegen, müssen das mitteilen
- >> Positionsinformationen enthält in der Regel timeout
  - >> Wem teilt ein Knoten seine Position mit?

## lookup: Auflösen von IDs in Knotenpositionen

- >> Anfragen nach Knotenpositionen müssen umgesetzt werden. An wen richtet man sie?
- >> Pakete, die eine Ziel-ID enthalten, müssen zu Zielkoordinaten geleitet werden, an wen schickt man diese Pakete?

Besondere Form eines Rendezvous-Problems: Jeder muss seine Positionsinformation so hinterlassen, dass andere sie finden können.





Bastian Katz - Algorithmen für Ad-hoc- und Sensornetze

## Einfache Lösungen I: Broadcasts

## publish per Broadcast

Bei einem publish wird die neue Position eines Knotens an alle Knoten geschickt. Jeder Knoten kennt dann immer alle aktuellen Positionen.

- + triviale lookup-Operation
- ieder Knoten muss große Tabelle speichern
- Anzahl der Nachrichten pro publish immer in  $\Omega(n)$ !







#### Zentraler Server

Ein zentraler Knoten mit bekannter Position nimmt publish- und lookup-Nachrichten entgegen.

- + im Schnitt geringer Speicherplatzverbrauch
- ein Knoten mit hoher Last und großer Verantwortung
- ? Nachrichtenkomplexität in O(D) pro Operation, aber:
  - >> bei publish nicht von Positionsänderung abhängig
  - $\gg$  bei lookup nicht von Entfernung zum Ziel abhängig





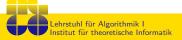


## "Typische" Randbedingungen

- >> garantierte lokale Kommunikation
- >> verhältnismäßig hohe Knotendichte
  - ≫ oft sogar bekanntes Gebiet
  - $\gg$  häufige Annahme:  $D \in O(\sqrt(n))$
- >> eingeschränkte Mobilität
  - » keine großen Bewegungen zwischen elementaren Operationen
- ≫ eindeutige, geordnete Knoten-IDs aus bekanntem Intervall
  - >> im Zweifel: Hashe IDs kollisionsfrei







# Anforderungen an Location Service

## Faire Lastverteilung

Knoten teilen sich die Arbeit, kein Knoten erschöpft sich an dieser Aufgabe.

Fehlertoleranz, kein "single point of failure"

Ausfall einzelner Knoten verursacht keinen Totalausfall:

### Verhältnismäßigkeit der Kommunikation

Anfragen zu nahen Knoten verursachen nur geringe Kommunikation. Idealerweise: Geringe Bewegungen erzeugen nur geringe Kommunikation.

#### Skalierbarkeit

Kosten wachsen möglichst gering in der Knotenzahl



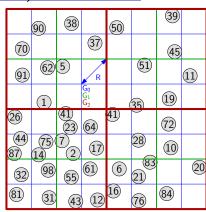




# Grid Location System (GLS) — Idee

- Aufteilung des Gebietes durch M Gitter (Quadtree)
  - $\gg G_0$  bis  $G_{M-1}$
  - $\gg$   $G_0$ : jeder sieht jeden
  - $\gg G_i$  hat  $2^i$ -fache Kantenlänge von  $G_0$
  - $\gg G_M$  hätte alle Knoten in einer Zelle
- $\gg$  Nachbarzellen in  $G_i$  sind die Zellen, die in  $G_{i+1}$  zusammengefasst werden!

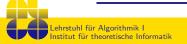
Jeder Knoten wählt einen Server pro Nachbarzelle in jedem  $G_i$ !



Das sind 3*M* Server für jeden Knoten.





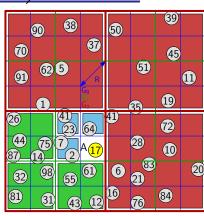




# Grid Location System (GLS) — Idee

- Aufteilung des Gebietes durch M Gitter (Quadtree)
  - $\gg G_0$  bis  $G_{M-1}$
  - $\gg$   $G_0$ : jeder sieht jeden
  - $\gg G_i$  hat  $2^i$ -fache Kantenlänge von  $G_0$
  - $\gg G_M$  hätte alle Knoten in einer Zelle
- $\gg$  Nachbarzellen in  $G_i$  sind die Zellen, die in  $G_{i+1}$  zusammengefasst werden!

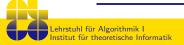
Jeder Knoten wählt einen Server pro Nachbarzelle in jedem  $G_i$ !



Das sind 3*M* Server für jeden Knoten.







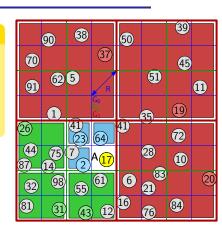


## Auswahl der Server

#### Serverauswahl

In einer Zelle ist immer der Knoten X Server für einen Knoten mit A, der  $\mathrm{ID}_X - \mathrm{ID}_A \mod \mathrm{ID}_{\max}$  minimiert.

- etwa gleichmäßige Verteilung der Arbeit
- $\gg$  jeder Knoten ist Server für  $\Theta(\log n)$  Knoten



Garantien nur bei gleichverteilten Knoten und zufälligen IDs!



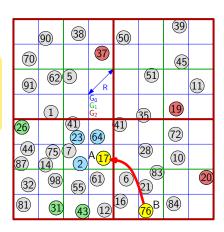


# Ein kleiner Zeitsprung

Tun wir für einen Moment so, als kenne jeder Knoten die Positionen der Knoten, für die er Server ist!

Wie könnte ein lookup funktionieren?

 $\gg$  Knoten B sucht Knoten A.





# Lookup (Versuch 1)

#### Satz

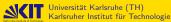
Seien A, B beliebige Knoten. B ist Server für einen Knoten X mit  $\mathrm{ID}_B > \mathrm{ID}_X \geq \mathrm{ID}_A$  mod  $\mathrm{ID}_{\max}^{-1}$ .

- $\gg$  jeder Knoten ist Server von einem Knoten X mit  $ID_B \ge ID_X \ge ID_A$ , ggf. sich selbst.
- $\gg$  sind A und B in benachbarten  $G_i$ -Zellen,
  - $\gg$  liegt kein X mit  $ID_B > ID_X \ge ID_A$  in Bs Zelle  $\Rightarrow B$  ist Server für A.
  - $\gg$  liegt ein größtes X mit  $ID_B > ID_X \ge ID_A$  in Bs Zelle  $\Rightarrow B$  ist Server für X.

 $<sup>^1</sup>$ So zu lesen: Wenn man die IDs von  $ID_A$  an aufsteigend im Restklassering  $\mathbb{Z}/ID_{\max}\mathbb{Z}$  abzählt, kommt erst  $ID_X$ , und dann  $ID_B$ .





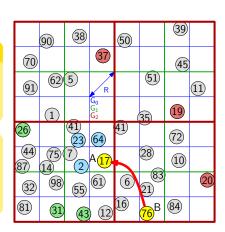


# Lookup (Versuch 1)

#### Satz

Seien A, B beliebige Knoten. B ist Server für einen Knoten X mit  $ID_B > ID_X \ge ID_A \mod ID_{\max}$ 

Weiterleitung an irgendwelche "besseren" Knoten ist zwar korrekt, kann aber beliebig lange Wege erzeugen!









Universität Karlsruhe (TH)

Karlsruher Institut für Technologie

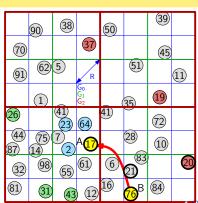
## GLS-lookup

#### Definition

Seien A,B beliebige Knoten. Dann ist  $B_i^A$  der Knoten in der  $G_i$ -Zelle von B, der  $\mathrm{ID}_{B_i^A}-\mathrm{ID}_A$  minimiert.

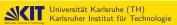
## Beobachtung

Seien A, B beliebige Knoten in derselben Zelle in  $G_k$ . Dann ist  $B_k^A = A$ .



Bastian Katz - Algorithmen für Ad-hoc- und Sensornetze





# GLS-lookup

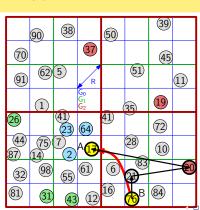
#### Definition

Seien A,B beliebige Knoten. Dann ist  $B_i^A$  der Knoten in der  $G_i$ -Zelle von B, der  $\mathrm{ID}_{B_i^A}-\mathrm{ID}_A$  minimiert.

#### Lemma

Seien A, B beliebige Knoten. B kennt  $B_i^A$  und jedes  $B_i^A$  ist Server von  $B_{i+1}^A$ .

- $\gg$  *B* kennt komplette  $G_0$ -Zelle.
- $\gg$  ID $_{B_i^A}$  ist in  $G_i$ -Zelle von B am wenigsten größer als ID $_A$
- ⇒ B<sub>i</sub><sup>A</sup> ist Server für alle Knoten in Nachbarzellen zwischen A und B<sub>i</sub><sup>A</sup>, auch B<sub>i+1</sub><sup>A</sup>!





# GLS-lookup

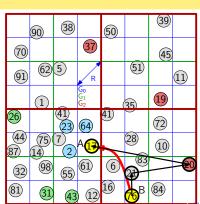
#### Definition

Seien A,B beliebige Knoten. Dann ist  $B_i^A$  der Knoten in der  $G_i$ -Zelle von B, der  $ID_{B_i^A} - ID_A$  minimiert.

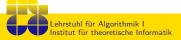
## GLS-lookup

Auf Suche nach Knoten A schickt B die Anfrage an  $B_0^A, B_1^A, \ldots, A$ .

- ≫ Weglänge?
- $\gg B B_0^A$ : maximal R.
- $\gg B_i^A$  zu  $B_{i+1}^A$ : maximal  $2^{i+1}R$ .
- >> insgesamt Summe der "Luftlinien"  $\sum_{i=0}^{k} 2^i \in O(2^i)$
- » hängt vom Gitter ab!



Bastian Katz - Algorithmen für Ad-hoc- und Sensornetze





## Einschub: Zielkoordinaten ohne Knoten

#### Idee

Man kann per Georouting auch Zieladressen angeben, an denen gar kein Knoten liegt! Was passiert dann bei z. B. bei GOAFR?

- ≫ das Paket
  - >> umrundet die Facette, die die Zielkoordinate einschließt
  - >> lernt es alle Knoten der Facette kennen
  - >> in Gabriel Graph: sieht dichtesten Knoten zur Zielkoordinate

#### Lemma

Wird ein Paket zur Mitte einer Gitterzelle C geroutet, in der ein Knoten liegt, dann erreicht das Paket mindestens einen Nachbarn eines solchen Knotens.

(Zumindest in  $1/\sqrt{2}$ -QUDG, Ohne Beweis)

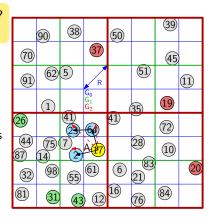




# Initialisierung

# Woher weiß *A*, wer seine Server sind? Wie findet er sie?

- Sebene für Ebene!
- ≫ G<sub>0</sub>-Zellen-Server: Schicke Paket an Zentrum der Zellen
  - in nichtleerer Zelle kommt das Paket bei einem Knoten der Zelle an
  - der kennt alle Knoten der Zelle und benachrichtigt den zuständigen Knoten



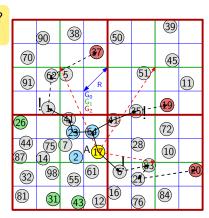




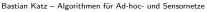
# Initialisierung

### Woher weiß A, wer seine Server sind? Wie findet er sie?

- Ebene für Ebene!
- $\gg$  wenn  $G_i$ -Zellen-Server bekannt sind
- >> route künstliches lookup zu irgendeinem Knoten B in entsprechende  $G_{i+1}$ -Zellen.
- $\gg$  der reicht die Anfrage bis  $B_{i+1}^A$
- dieser Knoten wird dann Server (Position aus Paket)











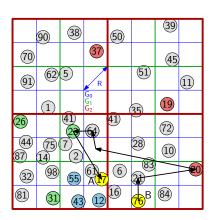
# Lazy Publishing

Bisher: Jede publish-Operation benachrichtigt alle Server!

## Lazy Publishing

Bei Bewegung innerhalb einer G<sub>i</sub>-Zelle benachrichtige die Server in den  $G_i$  bis  $G_M$ -Zellen nicht.

>> Es reicht, wenn entfernte Server an die alte Position weiterleiten





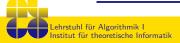


## Bestandsaufnahme

- √ Faire Lastverteilung
  - bei vernünftiger Verteilung der Knoten
- √ Fehlertoleranz
  - Ausfall einzelner Knoten betrifft nur wenig Information
- Verhältnismäßigkeit der Kommunikation
  - Xommunikationskosten abhängig von kleinster Gitterebene in der beide Knoten in gleicher Zelle liegen
  - >> dasselbe gilt bei Bewegungen über Gittergrenzen
- ? Skalierbarkeit
  - $\gg$  Anzahl Gitterebenen sicher in  $O(\log n)$







# Geographic Hash Tables

GLS nutzte Georouting an *virtuelle* Knotenpositionen, um irgendeinen Knoten in einem Gebiet zu finden. Man kann auch an virtuellen Knotenpositionen Informationen speichern!

- a) dichtester Knoten ist verantwortlich
  - bewegen sich Knoten von Position weg, übergeben sie die Verantwortung
  - $\gg$  setzt voraus, dass um Koordinaten nie "verwaisen", dass z. B. immer ein Knoten in Abstand  $R_{\min}/3$  bei jeder genutzten Position ist.
- b) dichtester Knoten auf umgebender Facette ist verantwortlich
  - >> Information wird bei allen Knoten der Facette regelmäßig aufgefrischt
  - Moten, die sich wegbewegen, sind dann irgendwann nicht mehr beteiligt







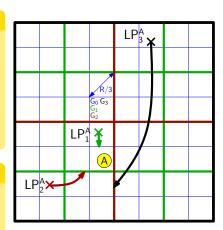
## MLS

#### Gitter & Geohash

- $\gg$   $G_0, \dots G_M$ , Faktor 1/3 enger
- ≫ Hashfunktion g berechnet zu jeder Gitterzelle C und Knoten-ID individuelle, eindeutige Position  $g(C, (ID)) \in C$

#### publish

Für jedes *i* hinterlege in *eigener*  $G_i$ -Zelle  $C_i^A$  an Position  $LP_i^A = g(C_i^A, ID_A, i)$  nur  $C_{i-1}^A$ .





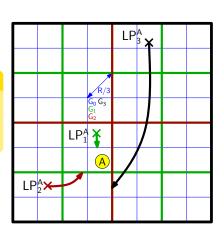


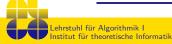
## MLS

#### publish

Für jedes *i* hinterlege in *eigener*  $G_i$ -Zelle  $C_i^A$  an Position  $LP_i^A = g(C_i^A, ID_A, i)$  nur  $C_{i-1}^A$ .

 $\gg$  das ist ganz einfach







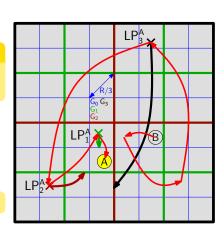
## MLS

### lookup

In welchen Gitterzellen sollte man Pointer suchen?

- ⇒ in umgebenden Zellen?
- dann gibt es wieder weite Wege zu nahen Knoten!

Wie kann man das verhindern?





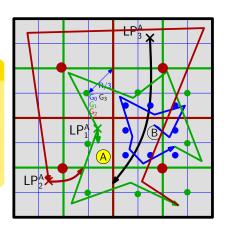


MLS

# Suchspirale

## MLS-lookup

- durchsuche umliegende Zellen spiralförmig
  - $\gg$  je 8 Zellen in  $G_0$ ,  $G_1$ ,...
  - $\gg$  in jeder Zelle C liegt  $g(C, ID_A)$  an irgendeiner (bekannten) Position







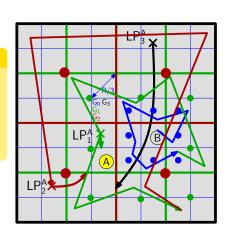
< □ > < ∰

# Suchspirale

#### Lemma

Sei *C* eine *G<sub>i</sub>*-Zelle und ID eine beliebige ID. Jeder Punkt in C oder einer angrenzenden Gi-Zelle hat zu g(C, ID) maximal den Abstand  $2^i \cdot R$ 

≫ Folgt aus Größe der Gitterzellen!





MIS

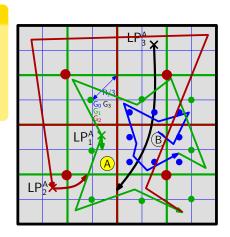




#### Lemma

Sei B ein beliebiger Knoten. Die Summe der zu routenden Teilstrecken, bis ein lookup alle umliegenden  $G_i$ -Zellen abgesucht hat, ist in  $O(2^i \cdot R)$ .

- ≫ die Suche zerfällt in  $G_i$ -Phasen,  $j \le i$
- in jeder Phase Suche in 8 Zellen, jeweils aus derselben oder angrenzender Zelle
- $\gg \sum_{i=0}^{i} 2^{i} R \le 16 \cdot 2^{i} R = 2^{i+4}.$





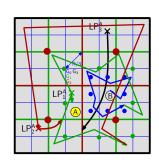


# Suchspirale

#### Satz

Startet ein Knoten B ein lookup nach einem Knoten A in Abstand d, dann ist die Summe der zu routenden Teilstrecken in O(d).

- $\gg$  Sei  $G_i$  das kleinste Gitter, in dem A und B in angrenzenden Zellen liegen
- $\gg$  beim Durchsuchen aller benachbarten  $G_i$ -Zellen wird  $LP_i^A$  gefunden
- $\gg$  Teilstrecken bis dahin unter  $2^{i+4}R$
- $\gg$  A und B sind nicht in benachbarten  $G_{i-1}$ -Zellen
  - $\Rightarrow$  Abstand mindestens  $d > 2^{i-1}R/6$
- $\gg$  Teilstrecken in O(d)



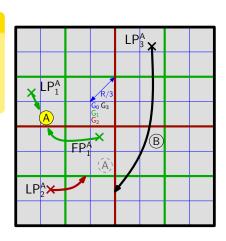


# Mobilität & Forwarding (vereinfacht)

## Lazy Publishing bei MLS

 $LP_i^A$ -Pointer wird erst geändert, wenn sie nicht einmal in angrenzende  $G_{i-1}$ -Zelle zeigt. Alter  $LP_{i-1}$  wird zu Forwarding-Pointer!

- ≫ Auch an groben Gittergrenzen wird Oszillation unkritisch! (ohne Beweis)
- >> noch mehr Pointer, um Racing Conditions zu lösen (nicht hier)
  - >> beweisbare Korrektheit bei langsamen Bewegungen







## Was mitnehmen?

- >> Vorlesungsausfall am 27.5., Verlegung vom 24.6.
- >> Location Services: Proaktives Georouting mit IDs
  - >> Anforderungen. Lastverteilung, Robustheit, Verhältnismäßigkeit
- >> GLS: Hierarchische Server, individuell für jeden Knoten
  - >> Stärken: Gute Aufgabenverteilung
  - Schwäche: Bewegungen/Routen über Gittergrenzen unverhältnismäßig teuer
- MLS: Server positionen statt Knoten
  - Stärke: beweisbare Schranken in Bewegung/Entferung
  - >> Schwäche: Setzt sehr hohe Knotendichte voraus







#### Literatur

- J. Li, J. Jannotti, D. S. J. De Couto, D. R. Karger, R. Morris: A scalable location service for geographic ad hoc routing. In: MobiCom '00: Proceedings of the 6th annual international conference on Mobile computing and networking, 2000.
- R. Flury, R. Wattenhofer: MLS: an efficient location service for mobile ad hoc networks. In: Proceedings of the 7th ACM international symposium on Mobile ad hoc networking and computing

Universität Karlsruhe (TH)